

مقاله "علمی-پژوهشی"

## وارون‌سازی تُنک سه‌بعدی توام گرادیان متقطع با استفاده از قید همواری برای داده‌های گرانی و مغناطیس کانسار آهن هماتیتی جلال‌آباد

فرشاد ژولیده‌سر<sup>۱</sup>، علی مرادزاده<sup>۲\*</sup>، فرامرز دولتی اردله‌جانی<sup>۳</sup>

۱- دانش آموخته دکتری اکتشاف معدن، دانشکده مهندسی معدن، پردیس دانشکده‌های فنی، دانشگاه تهران، f.joulidehsar@ut.ac.ir

۲- استاد، دانشکده مهندسی معدن، پردیس دانشکده‌های فنی، دانشگاه تهران، a\_moradzadeh@ut.ac.ir

۳- استاد، دانشکده مهندسی معدن، پردیس دانشکده‌های فنی، دانشگاه تهران، fdoulati@ut.ac.ir

(تاریخ دریافت: ۱۳۹۷/۰۳/۰۵ - تاریخ پذیرش: ۱۳۹۹/۱۰/۱۸)

چکیده

روش وارون‌سازی توام گرادیان متقطع به عنوان یک روش بسیار مفید برای کاهش غیر یکتاپی و همچنین رفع نقص‌های موجود در مدل‌های حاصل از وارون‌سازی مجزا محسوب می‌شود. این روش در حین داشتن این مزایا دارای معایبی است. به طوری که الگوریتم روش وارون‌سازی توأم مبتنی بر گرادیان متقطع زمانی که ابعاد مسئله بزرگ باشد به کندی اجرا می‌شود و در بعضی مواقع به کل قابل اجرا نیست. در این مقاله به منظور رفع این نقص، روش فضای داده به کار گرفته شده و الگوریتم بر این مبنای در محیط نرم‌افزار متلب کد نویسی شده است. به منظور بررسی کارایی کد، یک مدل مصنوعی حاوی سه مکعب با ابعاد و عمق‌های مختلف استفاده شد. در ابتدا داده‌های گرانی و مغناطیس حاصل از این مدل مصنوعی با کد نوشته شده مدل‌سازی پیشرو تهیه شد و سپس با اضافه کردن نویه تصادفی بصورت مجزا و در فضای داده و به صورت سه‌بعدی وارون‌سازی شدند. در ادامه، الگوریتم بهمیوی یافته وارون‌سازی توام و توسعه داده شده در محیط متلب مبتنی بر گرادیان متقطع با اعمال قید همواری برای وارون‌سازی توام سه بعدی داده‌ها استفاده شد. نتایج، بهمیودهای قابل توجهی در مدل‌های حاصل در یک شرایط مساوی را ایجاد کرد. این بهمیودها هم از جنبه تعیین موقعیت و گسترش عمقی مدل مصنوعی و هم از جنبه قابلیت اجرای کد با این تعداد پارامتر مدل بود. پس از تأیید نتایج، الگوریتم مذکور برای وارون‌سازی توام و سه‌بعدی داده‌های گرانی و مغناطیسی برداشت شده از محدوده هماتیتی اطراف معدن جلال‌آباد زرند (استان کرمان) به منظور نمایش کارایی الگوریتم در وارون‌سازی داده‌های مغناطیسی محدوده مذکور به کار رفت. مقایسه مدل‌های به دست آمده با نتایج حفاری مؤید صحت کار و کارایی بالای این الگوریتم، حتی در زمانی که با نقص داده‌ها روبرو هستیم، می‌باشد.

کلمات کلیدی: میدان پتانسیل، تشابه ساختاری، غیر یکتاپی مدل، وارون‌سازی توام، فشرده‌سازی، گرادیان متقطع

## ۱- مقدمه

از یکپارچه‌سازی داده‌های به صورت ذهنی و فقدان یک چهارچوب کمی قوی رنج می‌برد. همچنین، چنین روندی می‌تواند با ناسازگاری‌های موجود بین مدل‌های ژئوفیزیکی که به خاطر داده‌های غیر دقیق ایجاد می‌شود پیچیده شود [۸]. به علاوه، در اکتشاف ژئوفیزیکی، ترکیب دو تصویر ژئوفیزیکی غیر دقیق باعث وارد شدن این اختلافات در مدل نهایی شده و صحت مدل را کاهش می‌دهد. بعدها بعضی از روش‌های موضوعی در مدل‌سازی اینگونه مسائل مورد استفاده قرار گرفته‌ند که یکی از آن‌ها وارون‌سازی ترتیبی یا متوالی<sup>۱۴</sup> بود [۱۹]. در این روش، داده‌هایی که قدرت تفکیک خوبی دارند در ابتدا پردازش شده و بعضی از ویژگی‌های مدل تولیده شده (از جمله عمق لایه‌ها، خواص فیزیکی توده و غیره) انتخاب، و در روند پردازش و دسته بعدی داده‌ها مورد استفاده قرار می‌گیرند [۲۰، ۱۹]. این روش بیشتر در مورد مجموعه داده‌های لرزه‌ای و مدل‌های گرانی استفاده است [۲۱، ۲۲]. روش دیگر وارون‌سازی مشارکتی<sup>۱۵</sup> نامیده می‌شود که لاین و همکارانش آن را در سال ۱۹۸۸ برای تخمین مدل زیرسطحی با چندین دسته داده مستقل ژئوفیزیکی استفاده کردند [۱۹]. این روش، یک روش بسیار کارآمد است که برای وارون‌سازی توام داده‌های همبسته و یا غیر همبسته<sup>۱۶</sup> استفاده شده است [۷، ۱۹، ۲۳، ۲۵-۲۳]. بعلاوه، وارون‌سازی توام با استفاده از رهیافت پتروفیزیکی<sup>۱۷</sup> نیز برای همبسته کردن بعضی پارامترهای ژئوفیزیکی روش‌های مختلف استفاده شده است [۲۶]. از معایب این رهیافت این است که نیاز به دانش اولیه دقیق از تعداد توده‌ها، شکل احتمالی و توزیع آن‌ها دارد. رهیافت دیگر که بسیار کارآمد است ارائه مدل‌های ژئوفیزیکی از تجمع عناصر هموزن با هندسه ثابت اما پارامترهای متغیر است. متساقته در روشی که داده‌ها به وسیله روابط پتروفیزیکی به هم مرتبط می‌شوند، عدم اطمینان رابطه پتروفیزیکی مهم‌ترین نقطه ضعف این روش است. از بین روش‌های توام ترکیب داده، روشی که گالاردو [۲۶] بر مبنای قید گرادیان متقاطع ارائه نمود نتایج بسیار خوبی را به همراه داشت. به همین دلیل به عنوان یکی از روش‌های خوب ترکیب داده مورد توجه قرار گرفت. چون هرگاه بین ویژگی‌های فیزیکی روش‌های ژئوفیزیکی مختلف ارتباط تحلیلی خاصی برقرار نباشد می‌توان با استفاده از این روش

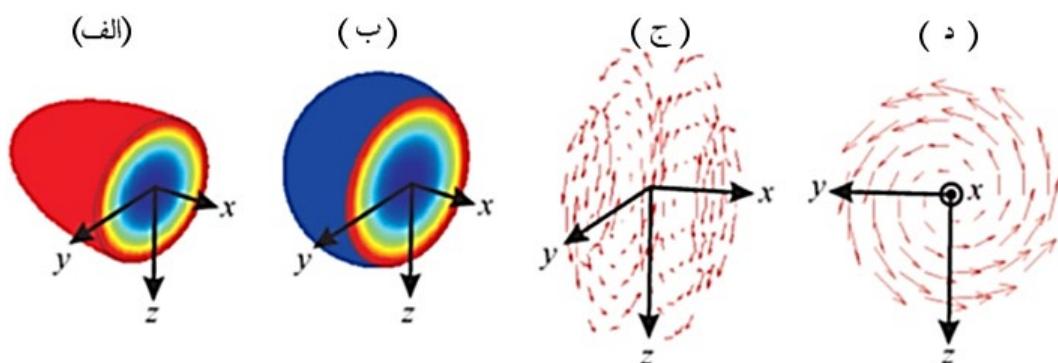
وارون‌سازی داده‌ها یکی از بهترین روش‌ها برای تجزیه و تحلیل داده‌های اکتشافی است. در این روش یک نمای بصری از اهداف زیر سطحی در اختیار مفسر قرار می‌گیرد. هر روش وارون‌سازی در عین داشتن مزایا دارای مشکلاتی نیز است. در حل یک مسئله وارون، عدم یکتاپی<sup>۱۸</sup> مدل‌های حاصل مشکل بزرگی است که به عنوان یک موضوع تحقیقاتی مهم برای بسیاری از محققان مطرح بوده که در این راستا به کمک روش‌های مختلف، عدم یکتاپی مدل‌ها بررسی شده است. از این قبیل تحقیقات می‌توان به وارون‌سازی هموار و وارون‌سازی مدل کوچک<sup>۱۹</sup> [۱، ۲]، وارون‌سازی متمرکز<sup>۲۰</sup> [۳، ۴]؛ توسعه مدل‌هایی بر اساس منبع رشد کننده<sup>۲۱</sup>؛ وارون‌سازی بر اساس ترکیبی از مدل‌های ریاضی<sup>۲۲</sup> [۵]؛ وارون‌سازی براساس کوواریانس<sup>۲۳</sup> [۶]؛ بازیابی لایه‌های دلخواه با خواص متغیر<sup>۲۴</sup> [۷]؛ وارون‌سازی تصادفی بر اساس سنگ‌شناسی<sup>۲۵</sup> [۸]؛ وارون‌سازی ساختاری بر اساس برنامه‌نویسی خطی<sup>۲۶</sup> [۹]؛ وارون‌سازی با استفاده از یک شبکه تطبیقی<sup>۲۷</sup> [۱۰ و ۱۱]؛ وارون‌سازی آموزشی- تطبیقی<sup>۲۸</sup> [۱۲]؛ وارون‌سازی توأم احتمالی داده‌های گرانی و مغناطیسی با استفاده از روش‌های زمین‌آماری [۱۳] و وارون‌سازی توأم<sup>۲۹</sup> [۱۴، ۷] داده‌های میدان پتانسیل با قید گرادیان متقاطع<sup>۳۰</sup> [۱۲] اشاره کرد. در بین این روش‌ها، روش‌های ترکیب دو دسته داده که از یک منبع واحد برداشت شده‌اند، به دو دلیل می‌تواند مفید واقع شود. اولاً، مدل‌سازی روش‌های مختلف ژئوفیزیکی ماتریس‌های کرنل متفاوتی دارند که این موجب می‌شود فضای تهی<sup>۳۱</sup> برای یک نوع داده توسط داده‌های نوع دیگر رفع شود [۱۶]. ثانیاً، با توجه به اینکه منابع نوافه و تأثیرشان روی داده داده‌ها (که با روشی دیگر ولی از یک منبع برداشت می‌شوند) بهبود بخشد.

یکی از ساده‌ترین روش‌های ترکیب چند دسته داده، تفسیر حاصل از شرایط مختلف ژئوفیزیکی بر پایه مدل‌های پردازش شده مستقل<sup>۳۲</sup> [۱۷، ۱۸]؛ بدین نحو است که ابتدا دو مدل مجزا مقایسه شده و در یک مدل مفهومی توسط کابر تجمعی پیدا می‌کند. این روش با وجود تولید مدل‌های زمین‌شناسی مفید،

بهبود آن و همچنین روابط مربوط به آن‌ها ارائه شده و سپس به وارون‌سازی داده‌های مصنوعی و واقعی پرداخته می‌شود.

## ۲- روش‌شناسی

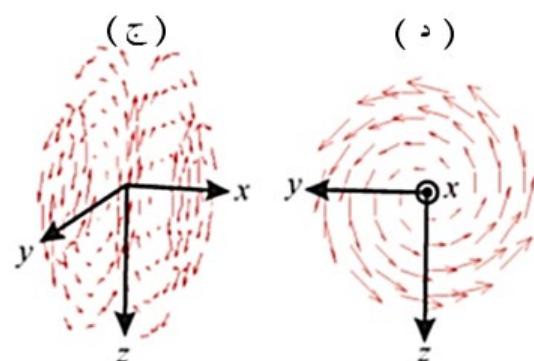
از بین روش‌های وارون‌سازی ترکیبی، روش وارون‌سازی توأم داده‌های ژئوفیزیکی میدان پتانسیل با قید گرadiان متقاطع که توسط فرگوسو و گالاردو [۱۴] ارائه شد، جایگاه بالایی دارد. برای توضیح مفاهیم گرadiان متقاطع از شکل ۱ استفاده شده است. در این شکل دو مدل هتروژن شامل بیضی و کره نشان داده شده است. برش قائم شکل (۱-الف و ب) نشان‌دهنده شباهت ساختاری دوبعدی است در این مدل‌ها بردار  $t_x$  در تمام فضای مدل محو شده است اما بردارهای  $r_t$  و  $t_z$  هنوز اختلافات سه‌بعدی هندسی مدل‌های سه‌بعدی را نمایش می‌دهد. شکل (۱-ج و ۱-د) این اختلافات را به صورت چرخش بردار اختلافات در هر مکان حول محور  $x$  (مبدأ در حالت دوبعدی) نمایش می‌دهد. دامنه مؤلفه تانزانیت  $-z$  با نزدیک شدن به مبدأ افزایش یافته و شباهت ساختاری زمانی حاصل می‌شود که هر سه مؤلفه گرadiان متقاطع صفر شود که در مرکز مقطع قائم رخ خواهد داد.

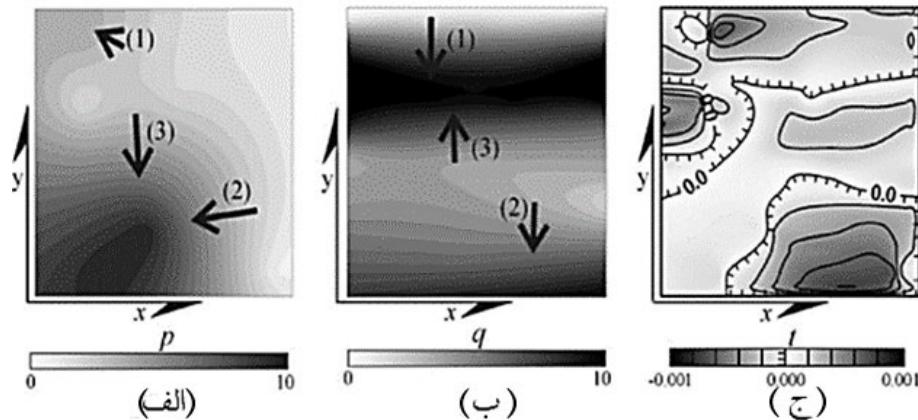


شکل ۱- مقایسه مدل‌های (الف) بیضوی و (ب) کره برای تخمین شباهت ساختاری سه‌بعدی. (ج) نمای سه‌بعدی چهار برش قائم انتخاب شده راستای بردار گرadiان متقاطع (د) رفتار حلقوی بردار گرadiان متقاطع در صفحه y-z [۱۴].

وارون‌سازی توأم داده‌ها، مدل‌هایی را به دست آورد که با همدیگر انطباق نسبتاً خوبی دارند [۱۵، ۱۶، ۲۷، ۳۰].

روش وارون‌سازی توأم مبتنی بر قید گرadiان متقاطع از لحاظ ساختاری و ریاضی یک روش بسیار خوب برای وارون‌سازی چند نوع داده ژئوفیزیکی که از یک منبع واحد برداشت شده‌اند و مدل حاصل از هر کدام آن‌ها نواقصی دارند، محسوب می‌شود. این روش علی‌رغم بهبودهایی که در مدل‌های به‌دست آمده ایجاد کرده است، از جنبه محاسباتی دارای نواقصی است که نیاز به بررسی‌های بیشتری دارد. بررسی‌ها نشان می‌دهد که هرگاه عملیات وارون‌سازی این روش در فضای پارامترهای مدل انجام شود ابعاد ماتریس‌ها بسیار بزرگ بوده و اولاً نیاز به حافظه اجرایی (RAM) بسیار بالا بوده و ثانیاً سرعت اجرای الگوریتم بخاطر ضربهای ماتریس برداری بسیار پایین خواهد بود [۳۱]. این موضوع یکی از نواقص اساسی این روش وارون‌سازی توام داده‌های ژئوفیزیکی است که در این مقاله برای رفع این مشکل تلاش شده تا از روش انتقال به فضای داده استفاده شود. همچنین در این مقاله ماتریس کواریانس پارامترهای مدل اولیه ضریبی از ماتریس وزنی عمقی در عددی ثابت فرض شده است. این موارد باعث بهبود قابل‌توجهی در مدل‌ها شده است. در ادامه ابتدا توضیحاتی در مورد روش مورد مطالعه، روش‌های





شکل ۲- نمای شماتیک برای توضیح مفهوم شباهت ساختاری. در شکل های (الف و ب) واحدها به صورت اختیاری بین ۰ تا ۱۰ می باشند. (ج) نقشه کنتوری حاصله تابع گرادیان متقاطع [۳۲].

$$\bar{\tau}(x, y, z) = 0; \quad (2)$$

رابطه ۲ به این معنی است که بردارهای گرادیان حاصله به موازات هم بوده و یا یکی از آنها صفر باشد. برای مدل سه بعدی مؤلفه های  $x$ ,  $y$  و  $z$  بردار  $\bar{\tau}$  به صورت زیر تعریف می شوند [۱۴]:

$$\begin{aligned} \tau_x &= \frac{\partial m_g}{\partial y} \frac{\partial m_t}{\partial z} - \frac{\partial m_g}{\partial z} \frac{\partial m_t}{\partial y}; \\ \tau_y &= \frac{\partial m_g}{\partial z} \frac{\partial m_t}{\partial x} - \frac{\partial m_g}{\partial x} \frac{\partial m_t}{\partial z}; \\ \tau_z &= \frac{\partial m_g}{\partial x} \frac{\partial m_t}{\partial y} - \frac{\partial m_g}{\partial y} \frac{\partial m_t}{\partial x}; \end{aligned} \quad (3)$$

هر یک از مؤلفه های رابطه ۳، شباهت ساختاری در صفحه های که بردار مربوطه به آن عمود است را نشان می دهد. مبانی وارون سازی توأم مشابه وارون سازی منفرد است. در این وارون سازی بردارهای مدل ژئوفیزیکی مجزا یک بردار را تشکیل می دهند به این علت می توان روابط پتروفیزیکی و ساختاری را به صورت قید وارد مسئله وارون سازی کرد. برای ساخت معادله قید  $f(x) = 0$ ، در وارون سازی توأم دو سری داده مختلف ژئوفیزیکی باید اپراتور همواری  $D$  (اعمال شده بر هر مدل)، و قید گرادیان متقاطع حاصله از معادله ۳ بررسی شود. تمام این روابط می توانند به شکل فشرده زیر نوشته شوند:

برای نمایش و درک بهتر مفهوم هندسی گرادیان متقاطع، از دو تصویر هموار که از اندازه گیری های متفاوت حاصل شده اند استفاده می شود. شکل (۲-الف و ب) دو تصویر هموار و شکل (۲-ج) نقشه کنتوری نتایج گرادیان متقاطع را نمایش می دهد. فرض بر این است که دو تصویر (الف و ب) از یک منبع واحد با روش های ژئوفیزیکی متفاوتی باشند. اختلاف هندسی بین دو تصویر بر اساس رهیافت گرادیان متقاطع، توسط دامنه مؤلفه های قائم متقابل میدان های گرادیان آنها تحمیل می شود و در مناطقی که گرادیان ها هستند دارای مقدار صفر است. شکل (۲-ج) نقشه مقادیر گرادیان متقاطع محاسبه شده از تصاویر را نمایش می دهد. در این شکل، مقادیر بزرگ تر گرادیان متقاطع ( $t$ ) با مناطق اختلاف بیشینه از جنبه هندسی تصویرهای (۲-الف و ب) منطبق است. از جنبه ریاضیات، انطباق کامل راستای بردار میدان گرادیان های این تصویرها توسط مقادیر  $t=0$  معکس می شود [۳۲]. این حقیقت در تعریف تابع هدف وارون سازی استفاده خواهد شد.

تابع گرادیان متقاطع به صورت زیر بیان می شود:

$$\bar{\tau}(x, y, z) = \nabla m_g(x, y, z) \times \nabla m_t(x, y, z); \quad (4)$$

که در آن  $m_g$  و  $m_t$  پارامترهای دو مدل ژئوفیزیکی و  $\bar{\tau}$  بردار گرادیان متقاطع هستند. با بررسی هایی که روی روش گرادیان متقاطع انجام شده است، شباهت ساختاری زمانی رخ می دهد که:

همواری دو دسته داده،  $C_{mo}$  ماتریس قطری شامل کواریانس پارامترهای مدل و بردار  $(d_0 - g_D(\hat{m}_k))$  اختلاف بین داده‌های مشاهده‌ای و محاسبه‌ای،  $g_m(\hat{m}_k)$  شامل مولفه‌های بردار گرادیان متقاطع و  $B_k$  ماتریس ژاکوبین وابسته با تابع گرادیان متقاطع می‌باشند. این ماتریس‌ها در پیوست الف تعریف شده‌اند.

در روابط اشاره شده بالا یک ماتریس  $N_1$  و عبارت  $(B_k N_1^{-1} B_k^T)$  وجود دارد که در طول روند مدل‌سازی باید وارون شوند. حاصل عبارت  $G_k^T C_{d_0}^{-1} G_k$  به علت اینکه از ضرب ماتریس حساسیت و کواریانس داده‌ها به دست می‌آید یک ماتریس تکین بوده، ولی به علت جمع شدن با یک ماتریس قطری  $(C_{m_0}^{-1})$  یک ماتریس کامل تشکیل می‌شود. در نتیجه با روش‌های وارون‌سازی رایج قابل محاسبه است. ولی عبارت  $(B_k N_1^{-1} B_k^T)$  تشکیل یک ماتریس تکین داده و قابل حل با روش‌های معمول نیست. فرگوسو و گالاردو [۱۴] از روش TSVD برای محاسبه وارون این ماتریس استفاده کردند که نتایج قابل قبولی به دست آوردند. ابعاد ماتریس  $N_1$  ( $2m \times 2m$ ) است. پس وارون‌سازی این ماتریس در فضای پارامترهای مدل انجام خواهد شد که بعد بالایی دارد. ولی در مسائل وارون ژئوفیزیکی تعداد داده‌ها بسیار کمتر از تعداد پارامترهای مدل است و انتقال ماتریس‌ها به فضای داده برای محاسبه وارون باعث افزایش سرعت و کاهش حافظه مورد نیاز می‌شود. به همین علت پاک و همکاران از این روش برای محاسبه وارون ماتریس فوق‌الذکر برای وارون‌سازی توانم دو بعدی استفاده کردند [۳۴].

هرگاه رابطه ۶ در  $C_{m_0} G^T$  ضرب شود می‌توان نوشت:

$$\begin{aligned} d_g - f_g(m_g) &= 0 \\ d_t - f_t(m_t) &= 0 \\ L_g - Dm_g &= 0 \\ L_t - Dm_t &= 0 \\ 0 - \tau_x(m_g, m_t) &= 0 \\ 0 - \tau_y(m_g, m_t) &= 0 \\ 0 - \tau_z(m_g, m_t) &= 0 \end{aligned} \quad (4)$$

که در آن  $d_g$  و  $d_t$  داده‌های اندازه‌گیری شده برای دو دسته داده ژئوفیزیکی (گرانی و مغناطیس)،  $L_g$  و  $L_t$  مقادیر قید همواری (برپایه هر گرادیان یا اپراتور لابلائسین)،  $\tau_x$ ،  $\tau_y$  و  $\tau_z$  مؤلفه‌های قید گرادیان متقاطع در هر راستا هستند. به علاوه، در قید گرادیان متقاطع، این فرمول‌بندی اجازه وارد کردن دیگر روابط فیزیکی و یا تجربی را می‌دهد که ممکن است دو پارامتر را به طور مستقیم همبسته کند. یک مثال رابطه پوآسون بین داده‌های گرانی و مغناطیس است وقتی که داده‌ها از یک منبع واحد به دست آمده باشند [۱۴].

برای پیدا کردن یک حل تلویحی، روش نقطه-ثابت که توسط تارانتولا و والت پیشنهاد شد [۳۳] استفاده می‌شود. در این صورت روش تکراری برای حل، پس از فشرده‌سازی به صورت زیر بیان می‌شود [۱۴]:

$$\begin{aligned} \hat{m}_{k+1} &= \hat{m}_k + N_1^{-1} n_2 - N_1^{-1} B_k^T (B_k N_1^{-1} B_k^T)^{-1} \\ &\quad \times (B_k N_1^{-1} n_2 + g_m(\hat{m}_k)), \end{aligned} \quad (5)$$

که در آن  $\hat{m}_k$  و  $\hat{m}_{k+1}$  پاسخ مدل‌سازی در تکرار  $k$  و  $k+1$  است و داریم:

$$N_I = \left( G_k^T C_{d_0}^{-1} G_k + C_{m_0}^{-1} \right); \quad (6)$$

$$\begin{aligned} n_2 &= G_k^T C_{d_0}^{-1} (d_0 - g_D(\hat{m}_k)) \\ &\quad - C_{m_0}^{-1} (\hat{m}_k - m_0), \end{aligned} \quad (7)$$

در روابط ۶ و ۷ ماتریس  $G$  شامل ماتریس‌های حساسیت و همواری،  $C_{d_0}$  ماتریس قطری شامل کواریانس و مقادیر قید

بعدی) با هندسه ثابت و تباین خودپذیری و چگالی نامشخص تقسیم‌بندی می‌شوند. این مدل انعطاف‌پذیری مناسبی برای نشان دادن توزیع چگالی یا مغناطیس‌پذیری در سطح زیرین دارد و امکان مدل‌سازی همزمان چندین توده‌ی آنومالی را فراهم می‌آورد [۳۵]. در این مطالعه فرض بر این است که مغناطیس پسماند وجود ندارد و فقط مغناطیس‌شدگی القایی در نظر گرفته می‌شود. این مغناطیس‌شدگی در داخل هر مکعب یکسان فرض شده و با حاصل ضرب خودپذیری مغناطیسی و میدان ژئومغناطیس القایی بیان می‌شود [۱].

میدان کل (مغناطیسی و یا گرانی) در یک نقطه اندازه‌گیری سطح زمین برابر با مجموع اثرات تک تک مکعب‌ها در آن نقطه است [۳۵-۳۷] :

$$\Delta(T \langle or \rangle g)_i = \sum_{j=1}^m A_{(t \langle or \rangle g)}^{ij} (k \langle or \rangle \rho)_j, \quad n \langle m; \quad (10)$$

که در آن  $m$  تعداد مکعب‌های موجود در مدل،  $n$  تعداد نقاط اندازه‌گیری و  $\rho_j$  بهترتیب خودپذیری مغناطیسی و چگالی مکعب  $j$  است. ماتریس  $A_{(t \langle or \rangle g)}^{ij}$ ، ماتریس حساسیت خودپذیری مغناطیسی و یا چگالی سلول  $j$  را در محل نقطه  $i$  ارائه می‌کنند. روابط ۱۱ و ۱۲ بهترتیب برای محاسبه میدان گرانی و مغناطیس حاصل از یک مکعب استفاده می‌شوند [۳۶، ۳۷].

$$\Delta g(x, y, 0) = \gamma \rho \sum_{i=1}^2 \sum_{j=1}^2 \sum_{k=1}^2 s_{ijk} \begin{bmatrix} z_k \arctan \frac{x_i y_j}{z_k R_{ijk}} \\ -x_i \log(R_{ijk} + y_j) \\ -y_j \log(R_{ijk} + x_i) \end{bmatrix}; \quad (11)$$

$$\begin{aligned} N_1 C_{m_0} G^T &= \\ \left( G_k^T C_{d_0}^{-1} G_k + C_{m_0}^{-1} \right)_{2m \times 2m} C_{m_0} G^T &= \\ (G_k^T C_{d_0}^{-1} G_k C_{m_0} + I_{2m \times 2m}) G^T &= \\ \Rightarrow N_1 C_{m_0} G^T &= \\ G^T (C_{d_0}^{-1} G_k C_{m_0} G^T + I_{2n \times 2n}) &= \\ G^T C_{d_0}^{-1} (G_k C_{m_0} G^T + C_{d_0})_{2n \times 2n} &= \\ \Rightarrow (G_k^T C_{d_0}^{-1} G_k + C_{m_0}^{-1})_{2m \times 2m} C_{m_0} G^T &= \\ G^T C_{d_0}^{-1} (G_k C_{m_0} G^T + C_{d_0})_{2n \times 2n} & \end{aligned} \quad (8)$$

پس با توجه به وارون رابطه (۶) داریم [۳۴] :

$$\begin{aligned} \left( G_k^T C_{d_0}^{-1} G_k + C_{m_0}^{-1} \right)_{2m \times 2m}^{-1} G^T C_{d_0}^{-1} &= \\ = C_{m_0} G^T (G_k C_{m_0} G^T + C_{d_0})_{2n \times 2n}^{-1} & \end{aligned} \quad (9)$$

رابطه ۹ نشان‌دهنده این است که می‌توان یک ماتریس با  $2n \times 2n$  را جایگزین یک ماتریس با ابعاد  $2m \times 2m$  کرد تا کارایی و سرعت محاسبه وارون ماتریس افزایش یابد (با در نظر گرفتن این حقیقت که  $n \langle m \rangle$ ).

در این تحقیق با فرض بر این ادعا که افزودن قید گرادیان متقطع به روش وارون‌سازی تؤمن باعث بهبود نتایج خروجی می‌شود اقدام به بهبود عملکرد الگوریتم وارون‌سازی تؤمن شد. در این راستا روش فضای داده روی الگوریتم وارون‌سازی تؤمن مبتنی بر گرادیان متقطع پیاده شد و کدنویسی الگوریتم وارون‌سازی تؤمن بهبود یافته در محیط نرم‌افزار متلب صورت گرفت. در ادامه نتایج الگوریتم بهبود یافته با نتایج وارون‌سازی سه‌بعدی هر یک از دسته داده‌ها به صورت مجزا روی داده‌های مصنوعی بررسی خواهد شد تا هم صحت ادعای فرض شده در بالا تأیید شود و هم کارآیی عملیاتی الگوریتم روی مدلی با تعداد ۴۸۰۰ پارامتر که قبل از بهبود قابل اجراء به وسیله رایانه شخصی با ۵ هسته  $CPU$  و مشخصه رم ۸ گیگابایت نبود آزمایش شود.

### ۳- مدل مصنوعی

در وارون‌سازی سه‌بعدی داده‌های میدان پتانسیل سطح زیرین محدوده برداشت داده به مجموعه‌ای از مکعب‌ها (مشهای سه

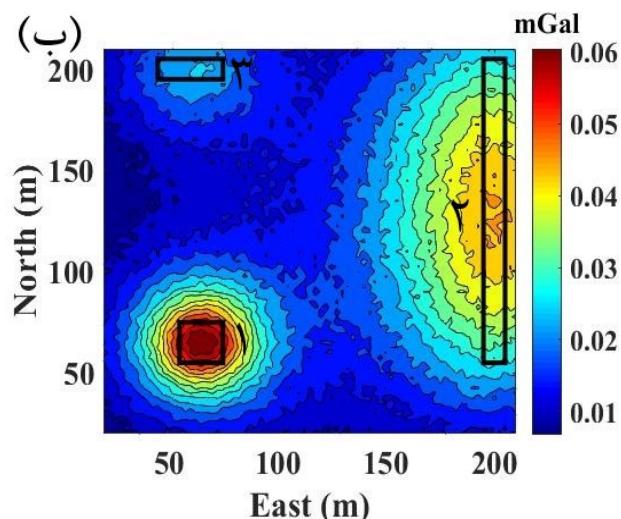
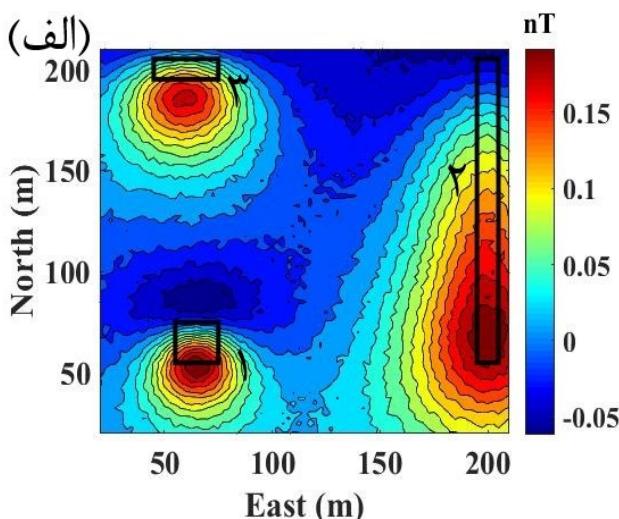
حساسیت در محیط نرم‌افزار متلب کدنویسی شده و سپس برای تولید داده‌های مصنوعی و همچنین اطلاعات ورودی روند وارون‌سازی بکار گرفته شده اند.

یک مدل حاوی سه مکعب با ابعاد و عمق‌های مختلف به عنوان مدل مصنوعی مورد استفاده قرار گرفته است. فرض بر این است که در مدل، مغناطیس پسماند وجود ندارد و در نتیجه راستای میدان مغناطیسی زمین و مغناطیس القایی موازی است. چگالی و مغناطیس پذیری زمینه (اطراف مدل مصنوعی) صفر در نظر گرفته شده است. نویه تصادفی نرمال با انحراف معیار ۰/۰۵ بیشینه دامنه هر دسته داده به داده‌ها اضافه شده است. شکل ۳، آنومالی گرانی و مغناطیسی ناشی از این مدل که در سطح زمین به کمک الگوریتم مدل‌سازی پیشرو تهیه شده است را به همراه موقعیت افقی مکعب‌ها (مدل مصنوعی) نشان می‌دهد. محدوده ثبت داده‌های مصنوعی بگونه‌ای انتخاب شده است که باعث بروز کمبود اطلاعات شود. جدول ۱ ابعاد مدل مصنوعی در هر راستا و خصوصیات فیزیکی آن‌ها را نمایش می‌دهد.

$$\Delta T(x, y, 0) = \sum_{i=1}^2 \sum_{j=1}^2 \sum_{k=1}^2 S \begin{bmatrix} G_1 \ln(R_{ijk} + x_i) + \\ G_2 \ln(R_{ijk} + y_j) + \\ G_3 \ln(R_{ijk} + z_k) + \\ G_4 \arctan \frac{x_i z_k}{R_{ijk} y_j} + \\ G_5 \arctan \frac{y_j z_k}{R_{ijk} x_i} \end{bmatrix}; \quad (12)$$

که  $S_{ijk} = (-1)^{i+j+k}$  ،  $R_{ijk} = \sqrt{x_i^2 + y_j^2 + z_k^2}$  ،  $G_1 = EI(Mr + Nq)$  ،  $y_j = b_j - y$  ،  $x_i = a_i - x$  ،  $G_3 = EI(Lq + Mp)$  ،  $G_2 = EI(Lr + Np)$  ثابت  $\gamma$  ،  $G_5 = EI(Nr - Lp)$  ،  $G_4 = EI(Nr - Mq)$  گرانش،  $(a_i, b_j, z_k)$  به ترتیب بیانگر مختصات نقطه (ایستگاه) برداشت و گوشش‌های منشورها،  $EI$  شدت مغناطیس پذیری،  $r, p, q$  راستای کوسینوس‌های میدان مغناطیسی و  $L, M, N$  راستای کوسینوس‌های مغناطیس پذیری است.

فرمول‌بندی فوق برای محاسبات سریع کامپیوتری مناسب است و در این مقاله از این روابط استفاده شده است. جزئیات این فرمول‌بندی در مقالات راوه و همکاران [۳۷] و راوه و بابو [۳۸] به تفصیل توضیح داده شده است و در اینجا از تکرار آن‌ها اجتناب می‌شود. الگوریتم وارون‌سازی پیشرو و محاسبه ماتریس



شکل ۳- آنومالی حاصل از محاسبات مدل‌سازی پیشرو مدل مصنوعی به همراه موقعیت مکعب. (الف) آنومالی مغناطیسی، (ب) آنومالی گرانی.

جدول ۱- مشخصات مدل مصنوعی

شماره توده	گسترش در راستای x (شمال)	گسترش در راستای y	گسترش در راستای z	چگالی	مغناطیس پذیری
(مکعب)	(به متر)	(شرق) (به متر)	(عمق) (به متر)	(g/cm³)	(A/m)
۱	۵۵-۷۵	۵۵-۷۵	۵۵-۷۵	۱	۰,۵
۲	۵۵-۲۰۵	۱۹۵-۲۰۵	۴۰-۸۰	۰,۶	۱
۳	۱۹۵-۲۰۵	۴۵-۷۵	۳۰-۵۰	۰,۸	۱,۵

فلوچارت‌های روند وارون‌سازی‌های مورد استفاده در این مقاله در شکل ۴ ارائه شده است. در شکل ۴-الف فلوچارت روند وارون‌سازی تنک تؤام مبتنی بر گرادیان متقاطع دیده می‌شود. تفاوتی که این الگوریتم با الگوریتم ارائه شده توسط فرگوسو و گالاردو [۱۴] دارد در مرحله محاسبه وارون ماتریس  $N_I$  است. طبق این فلوچارت پس از محاسبه ماتریس همواری، تشکیل ماتریس حساسیت تؤام، کواریانس داده‌ها و پارامترهای مدل، محاسبه وارون ماتریس  $NI$  و بردار  $n^2$  و همچنین نسبت دادن بردار صفر برای بردار پارامترهای مدل اولیه روند تکراری الگوریتم آغاز می‌شود. ماتریس و برداری که در هر تکرار به روز می‌شوند عبارتند از: ماتریس  $B$  و بردار  $\tau$ . پس از محاسبه ماتریس‌ها و بردارهای ذکر شده بردار پارامترهای مدل از رابطه (۵) محاسبه می‌شود. همان طوری که قبلاً اشاره شد برای توقف الگوریتم نیاز به معیار توقف است. پس از هر تکرار الگوریتم شرط توقف بررسی شده و اگر قابل قبول باشد الگوریتم متوقف و نتایج نمایش داده می‌شود. برای وارون‌سازی تنک مجزا نیز از روند ارائه شده در شکل ۴-ب استفاده شده است. در این الگوریتم پس از محاسبه ماتریس وزنی عمقی،  $A(k)$  و  $f(k)$  طبق روابط ارائه شده در متن فلوچارت، بردار پارامترهای مدل از حل معادله خطی ۱۳ محاسبه می‌شود و پس از ارضا شدن شرط توقف مدل‌های به دست آمده نمایش داده می‌شود.

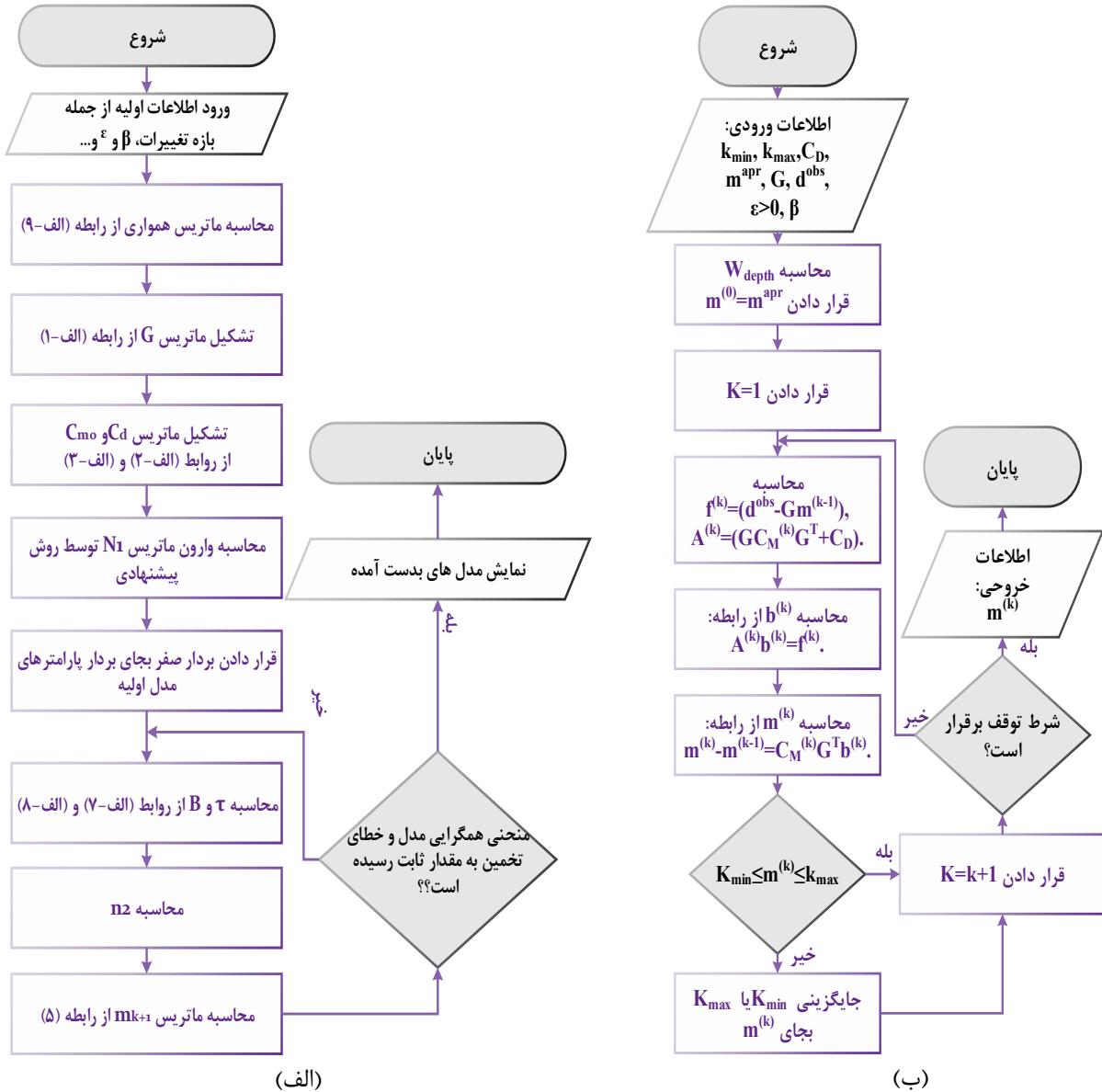
برای مقایسه نتایج، داده‌های مصنوعی آلدوه به نوفه در ابتدا به صورت مجزا در فضای داده، وارون‌سازی شدند. در این شیوه وارون‌سازی از رابطه زیر استفاده شده است [۳۸]:

$$\mathbf{m}^{(k)} = \mathbf{m}^{(k-1)} + \mathbf{C}_M^{(k)} \mathbf{G}^T (\mathbf{G} \mathbf{C}_M^{(k)} \mathbf{G}^T + \mathbf{C}_D)^{-1} (\mathbf{d}^{obs} - \mathbf{G} \mathbf{m}^{(k-1)}) \quad (13)$$

که در آن  $k$  تعداد تکرارها،  $\mathbf{C}_M$  کواریانس پارامترهای مدل،  $\mathbf{G}$  ماتریس حساسیت،  $\mathbf{C}_D$  کواریانس داده‌ها،  $\mathbf{d}^{obs}$  داده‌های اندازگیری شده و یا مشاهده‌ای است. برای خاتمه دادن به این تکرارها باید معیار توقفی تعیین شود. در این مقاله از معیاری که بولانگر و چوتیو [۵] ارائه کردند، استفاده شده است. طبق این شرط

$$\chi^2_{computed} = \left\| \frac{\mathbf{d}_i^{obs} - (\mathbf{G} \mathbf{m}^{(k)})_i}{\sigma_i} \right\|^2 \leq n + \sqrt{2n}$$

تکرارها متوقف خواهد شد. در غیر این صورت معیار توقف، بیشینه تعداد تکرارهایی خواهد بود که توسط کاربر تعیین می‌شود. علاوه بر این باید حدود بالا و پایین برای خودپذیری و چگالی مکعبها ( $[K_{min}, K_{max}]$ ) تعیین شود، این کار باعث محدود شدن فضای جستجوی مدل خواهد شد. برای وارون‌سازی تعداد منشورهای مورد استفاده در راستای x (شمال) و (شرق) برابر ۲۰ و در جهت z (عمق) برابر ۱۲ انتخاب شد و با توجه به آن‌ها ابعاد منشورها در راستای x برابر ۱۰، z برابر ۱۰، z برابر ۱۰ متر بوده است.

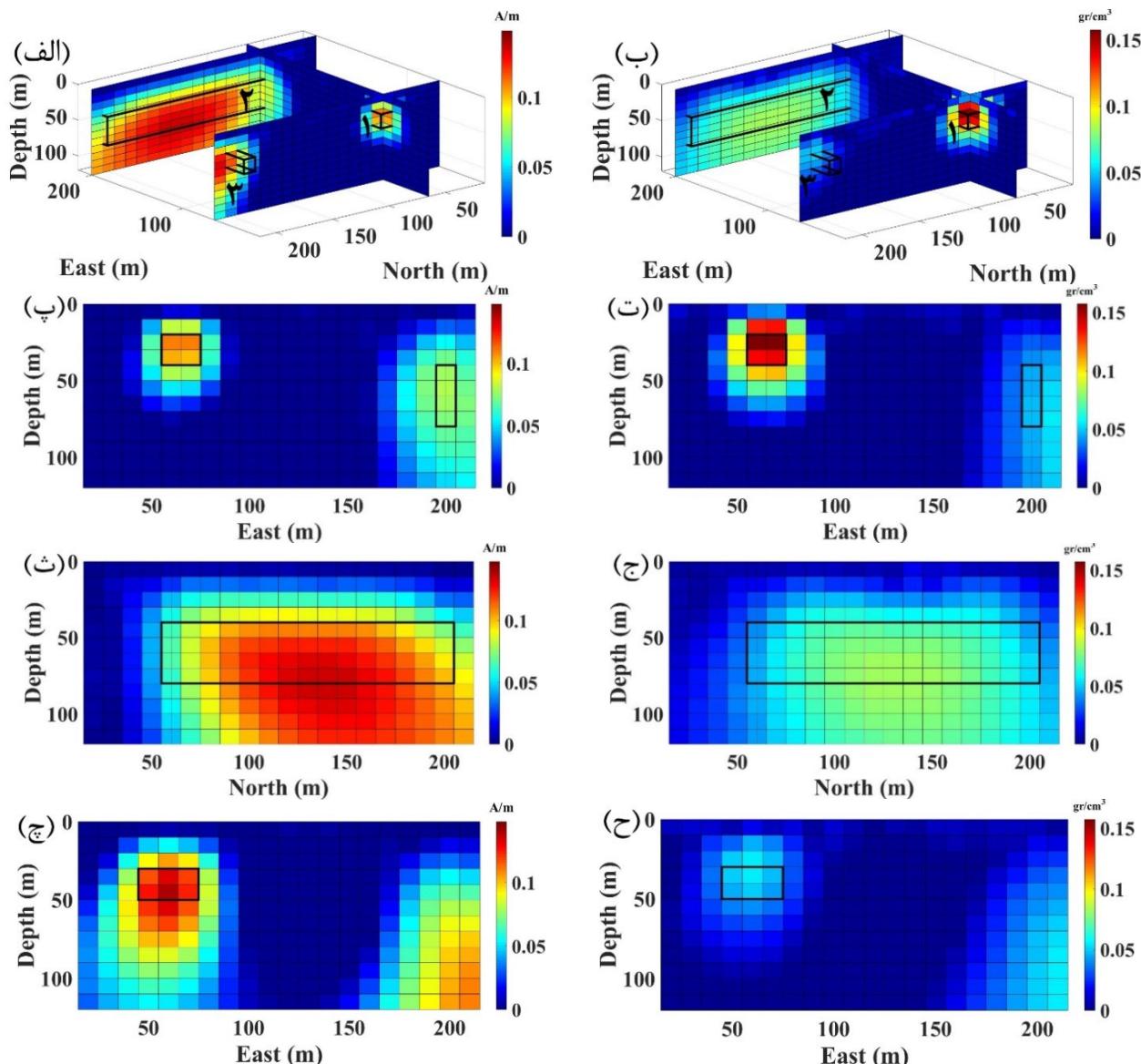


شکل ۴- فلوچارت وارون سازی (الف) وارون سازی تک توأم، (ب) وارون سازی تک مجرزا

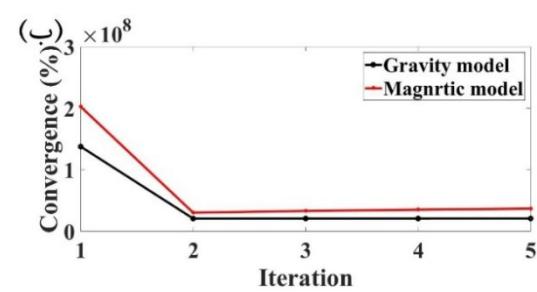
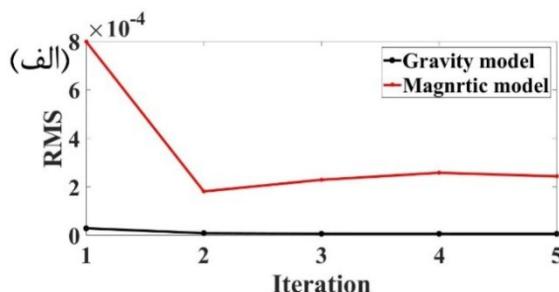
برابر  $10^3$  برای مدل مغناطیسی برابر  $10^3$  در نظر گرفته شده است (این مقادیر به روش سعی و خطا تخمین زده شده‌اند). بطوريکه با تغيير اين پارامترها اقدام به وارون سازی کرده و مقاديری از اين پارامترها که مدل های بهتری از لحاظ گسترش افقی و قائم ايجاد کند به عنوان مقادير مطلوب استفاده می-شوند). مقدار پارامتر  $\beta$  در محاسبه ماتریس وزنی عمقی گرانی برابر ۱,۵ و برای مغناطیسی برابر ۲,۵ است [۲، ۳۹]. الگوريتم زمانی متوقف می‌شود که نمودار خطای تخمین و همچنین همگرایی مدل به مقدار ثابتی برسد.

شکل ۵ نتایج وارون سازی مجرزا داده‌های گرانی و مغناطیسی را به کمک الگوريتم وارون سازی تک مجرزا نمایش می‌دهد. آنچه از اين شکل‌ها استنباط می‌شود، تخمین غیر دقیق موقعیت آنومالی و گسترش عمقی آن‌ها مخصوصاً در مقاطعی که در

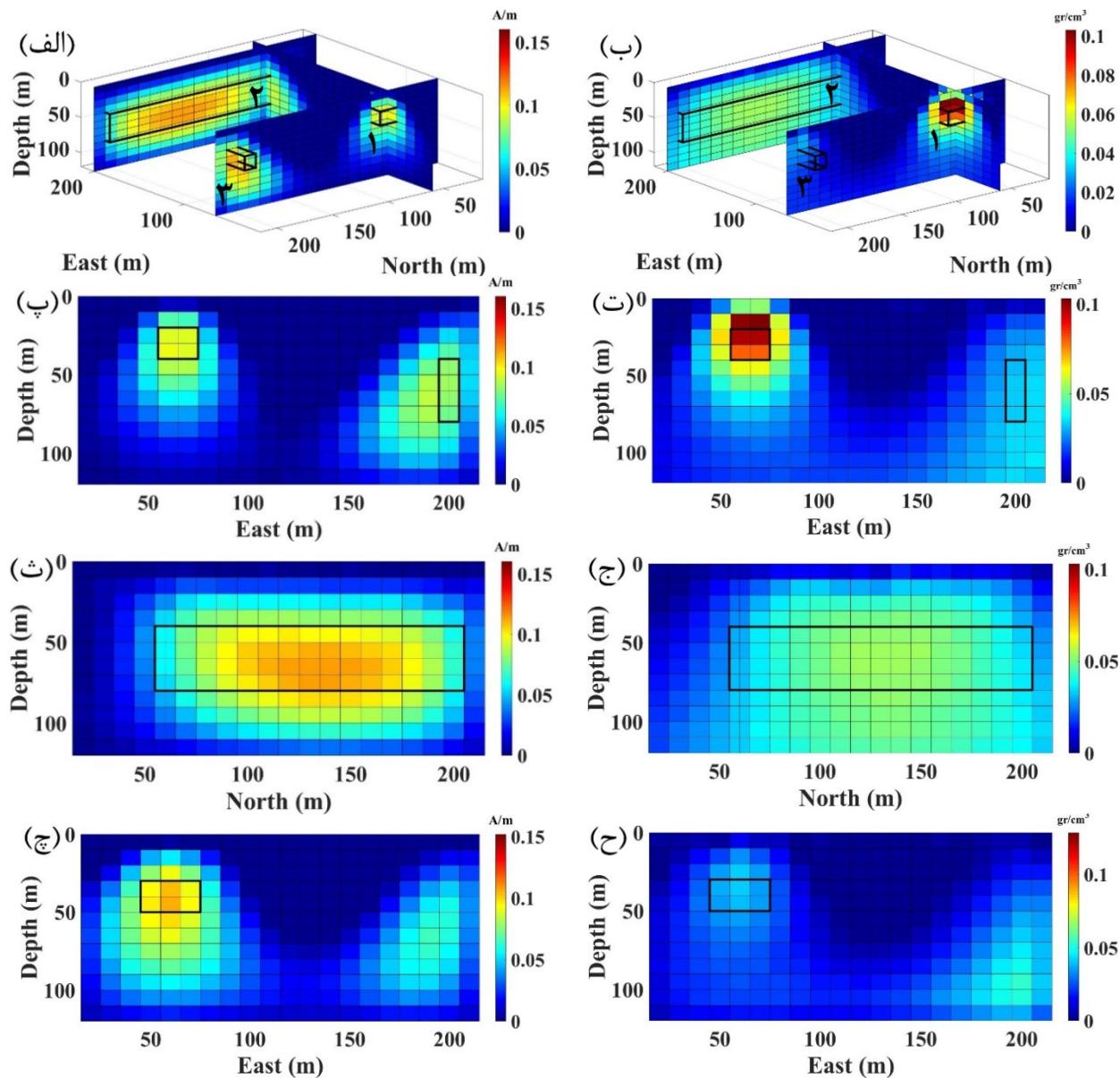
شکل ۵-ث و ج نمایش داده شده، می‌باشد.  
داده‌ها سپس توسط روش وارون سازی توام با استفاده از قيد گرادیان مقاطع به همراه قيد همواری وارون سازی شدند. در اين روش، مقدار کواريانس پارامترهای مدل اولیه برابر حاصل ضرب ماتریس وزنی عمقی در ضريبي (در اين مطالعه  $10^3$ ) در نظر گرفته شده و فاكتور منظم‌سازی برای مدل گرانی



شکل ۵- مدل های وارون به دست آمده از وارون سازی مجزای داده های گرانی و مغناطیسی در فضای داده (کادر مشکی موقعیت واقعی مدل مصنوعی است). (الف و ب) نمای سه بعدی مقاطع وارون سازی در مختصات های (m) (در راستای شرق) و (y=65 (m) در راستای شمال) (پ و ت) به ترتیب مقاطع عمودی وارون سازی عبوری از روی مدل های مغناطیسی و گرانی در مختصات (x=65 (m) در راستای شرق) (ث و ج) به ترتیب مقاطع عمودی وارون سازی عبوری از روی مدل های مغناطیسی و گرانی در مختصات (y=200 (m) در راستای شمال)، (ج و ح) به ترتیب مقاطع عمودی وارون سازی عبوری از روی مدل های مغناطیسی و گرانی در مختصات (x=200 (m) در راستای شرق)



شکل ۶- معیارهای توقف الگوریتم وارون سازی توام پیشنهادی. (الف) خطای تخمین مدل در هر تکرار، (ب) همگرایی مدل های به دست آمده در هر تکرار



شکل ۷- مدل‌های وارون به دست آمده از وارون‌سازی توام گرadiان مقاطع داده‌های گرانی و مغناطیسی با اعمال قید همواری. (الف و ب) نمای سه‌بعدی مقاطع وارون‌سازی در مختصات‌های (m) 200 (در راستای شرق) و (m) 65 (در راستای شمال). (ب و ت) به ترتیب مقاطع عمودی وارون‌سازی عبوری از روی مدل‌های مغناطیسی و گرانی در مختصات (m) 65 (در راستای شرق). (ث و ج) به ترتیب مقاطع عمودی وارون‌سازی عبوری از روی مدل‌های مغناطیسی و گرانی در مختصات (m) 200 (در راستای شرق). (ج و ح) به ترتیب مقاطع عمودی وارون‌سازی عبوری از روی مدل‌های مغناطیسی و گرانی در مختصات (m) 200 (در راستای شرق).

از آن نتایج وارون‌سازی توام سه‌بعدی داده‌های گرانی و مغناطیسی به کمک الگوریتم پیشنهادی، برای مقایسه نتایج در راستای پروفیل‌های ترسیم شده وارون‌سازی مجزا ترسیم شدند. شکل ۷ مدل‌ها و مقاطع حاصل از وارون‌سازی توام گرadiان مقاطع به همراه قید همواری را نمایش می‌دهد.

تعداد تکرارهای مورد نیاز وارون‌سازی توام ۵ است. نمودار همگرایی و خطای تخمین در هر تکرار در شکل ۶ نمایش داده شده است. برای وارون‌سازی توام پیشنهادی از یک باند ساده برای تخمین پارامترهای مدل استفاده شده است در این شیوه مقادیر پارامترهای مدلی که خارج از بازه تغییرات تخمین زده شده‌اند با نزدیکترین مرز بازه تغییرات جایگزین می‌شوند. پس

میزبان این محدوده، سنگ‌های آتشفشاری و رسوبی سری ریزو است. دایک‌ها و سیل‌ها در سنگ‌های ولکانوکلاستیک و سنگ‌های رسوبی نفوذ کرده و جوانتر از آن‌ها هستند. شواهد نشان می‌دهد که آن‌ها قدیمی‌تر و یا هم‌زمان با کانی‌سازی آهن می‌باشند. کانی‌سازی آهن در کانسار جلال‌آباد در اعماق زیاد انجام شده است. شکل کلی کانسارهای اطراف محدوده به صورت یک عدسی کشیده با امتداد شمال‌غربی-جنوب‌شرقی است که در یک ساختمان چین خورده واقع شده است. هماتیت عمده‌است به صورت ثانویه از اکسایش مگنتیت ایجاد شده و در بخش‌های کم عمق و سطحی و محل شکستگی‌ها فراوان است. مهمترین انواع دگرسانی در جلال‌آباد شامل دگرسانی در سنگ‌های میزبان کانسار، دگرسانی سدیک، کلریتی، سرسیتی و سیلیسی شدن هستند. بررسی ویژگی‌های مشخصه کانی‌سازی در جلال‌آباد نشان می‌دهد که ویژگی‌های کانی‌سازی در جلال‌آباد مشابه کانسارهای هیدروترمال است [۴۰]. بخشی از نقشه زمین‌شناسی محدوده معدن جلال‌آباد که منطقه مورد مطالعه با کادر قرمز روی آن مشخص شده، در شکل ۸ نشان داده شده است.

#### ۴-۲-داده‌ها و وارون‌سازی توأم آن‌ها

با در نظر گرفتن شرایط زمین‌شناسی محدوده مورد مطالعه، در ابتدا از روش مغناطیس‌سنگی استفاده شده و برداشت‌ها تحت یک شبکه (فاصله نقاط  $20 \times 20$  فاصله پروفیل‌ها) ۴۰ متری صورت گرفته است. شدت میدان مغناطیسی کل محدوده ۴۶۰۰ نانو تسلا، میل مغناطیسی ۴۸,۲ درجه و انحراف مغناطیسی ۲,۸ درجه است. شکل ۹-الف نقشه آنومالی باقیمانده مغناطیسی این محدوده را پس از اعمال تصحیح روزانه نشان می‌دهد. چون در این نقشه دوقطبی بارزی مرتبط با کانی‌سازی مگنتیتی ملاحظه نمی‌شود به همین دلیل روش گرانی‌سنگی برای بررسی بهتر محدوده پیشنهاد شد. این برداشت‌ها نیز طبق فواصل شبکه‌ای برداشت‌های مغناطیس‌سنگی انجام شده است. شکل ۹-ب نقشه آنومالی بوگه محدوده را پس از انجام تصحیحات مربوطه نشان می‌دهد. در این نقشه، یک آنومالی

مقایسه نتایج بیانگر بهبود قابل توجهی در مدل‌های تولید شده است. شاید با نگاهی بر مقاطع رسم شده در قسمت (پ و ت) شکل‌های ۵ و ۶ به این نتیجه برسیم که بهبودی در تخمین مدل‌ها توسط روش ارائه شده حاصل نشده است ولی مقطع نمایش داده شده در شکل ۷-ث مدل مغناطیسی هموارتر با گسترش عمقی ۴۰ الی ۹۰ متری (هرگاه مرز آنومالی مقدار ۱۰ در نظر گرفته شود) نشان می‌دهد که در مقایسه با مقطع متناهی در شکل ۵-ث با گسترش عمقی ۴۰ الی بیش از ۱۲۰ متری تخمین بهتری از مدل مصنوعی ۲ دارد. مقایسه مقطع (ج) در شکل ۷ (هرگاه مقدار ۰,۰۶ را به عنوان مرز آنومالی در نظر گرفته شود) که گسترش عمقی ۴۰ الی ۸۰ متری را تخمین زده است با همین مقطع در شکل ۵ (هرگاه مرز آنومالی را ۰,۰۸ در نظر بگیریم) که گسترش عمقی ۵۰ الی ۱۲۰ متری را برای مدل گرانی ۲ مشخص می‌کند نشان از این دارد که در وارون‌سازی توأم به تبعیت از مدل مغناطیسی، مرکز مدل گرانی هم در موقعیت درستی تخمین زده شده است ولی در مدل مجرزا بعلت کمبود اطلاعات، مرکز مکعب ۲ پایین‌تر از موقعیت واقعی تعیین شده است.

مقاطع (ج و ح) در شکل‌های ۵ و ۷، مقاطعی از مدل‌های به دست آمده در موقعیت  $x=200$  متری (در راستای شرق) را نمایش می‌دهد. مقایسه موقعیت مکعب ۳ که روی این مقاطع دیده می‌شود به وضوح قابل رویت است که روش وارون‌سازی توأم بهبودیافته مبتنی بر گرادیان متقاطع تخمین بهتری نسبت به روش وارون‌سازی مجرزا داشته است.

#### ۴- مدل واقعی

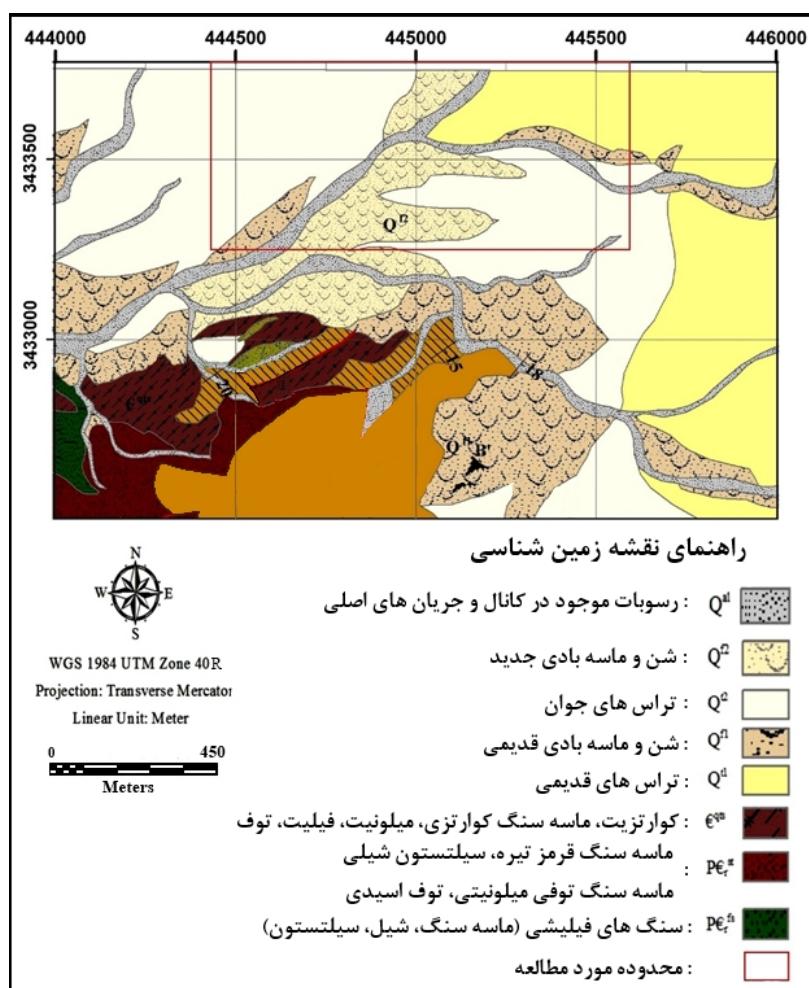
در این بخش الگوریتم ارائه شده روی داده‌های واقعی پیاده شده است. بهمنظور نمایش بهتر کارآیی الگوریتم وارون‌سازی توأم، یک محدوده هماتیتی که معمولاً آنومالی مغناطیسی خوبی را تولید نمی‌کند انتخاب شده است.

#### ۴-۱-زمین‌شناسی محدوده مورد مطالعه

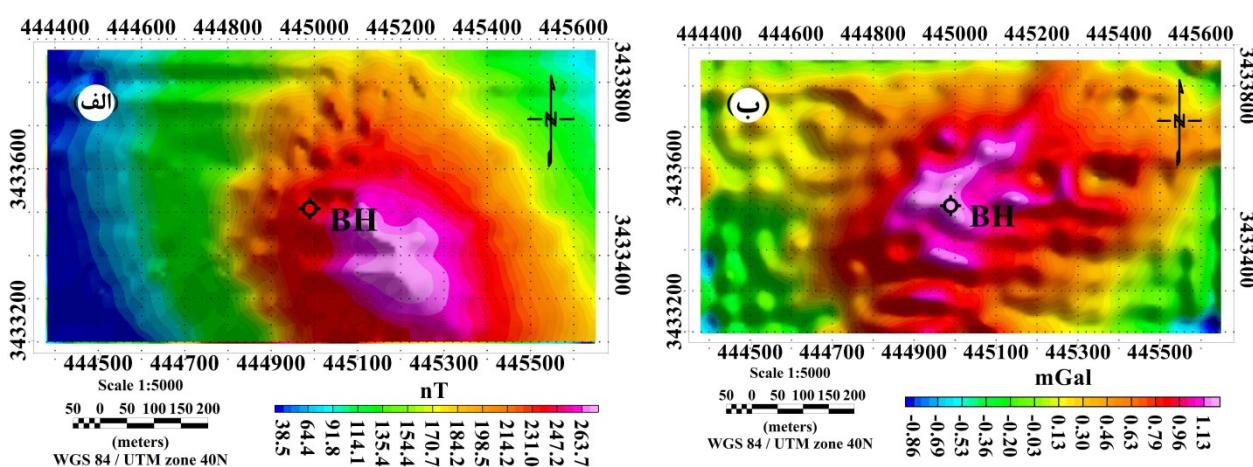
محدوده مورد مطالعه در شهرستان زرند استان کرمان (ایران) و در شمال معدن آهن جلال‌آباد زرند واقع شده است. سنگ

آنرا به آنومالی آهن نسبت داد.

گرانی در محدوده دیده می‌شود که شدت کمی داشته ولی به علت واقع شدن در این محدوده و رخنمون‌های سطحی می‌توان



شکل ۸-بخشی از نقشه زمین‌شناسی محدوده معدن جلال‌آباد زرند [۴۰]



شکل ۹- نقشه آنومالی‌های باقیمانده داده‌های گرانی و مغناطیس اندازه‌گیری شده محدوده اطراف معدن جلال آباد به همراه موقعیت گمانه حفاری شده در منطقه. (الف) نقشه آنومالی مغناطیس‌سنجدی محدوده (ب) نقشه آنومالی گرانی‌سنجدی محدوده

شده‌اند) به علت نمایش توانایی الگوریتم، داده‌های مغناطیسی و گرانی این محدوده برای وارون‌سازی انتخاب شدند. برای انجام مدل‌سازی سه بعدی از ۳۲ منشور در راستای شمال، ۱۶ منشور در راستای شرق، ۸ منشور در راستای عمق و جمعاً ۴۰ منشور استفاده شده است. ابعاد منشورها در این راستاهای به ترتیب ۴۰، ۴۰ و ۵۰ متر است. سایر پارامترهای مورد نیاز برای وارون‌سازی توام سه بعدی در جدول ۲ ارائه شده است. با اعمال این پارامترها و انجام روند تکراری الگوریتم، وارون‌سازی بر روی داده‌های محدوده جلال آباد به اجرا درآمد.

لازم به ذکر است که مطالعات رئوفیزیکی در محدوده معدن جلال آباد در سال ۱۳۹۲ از طریق برداشت مغناطیس‌سنجدی و در سال ۱۳۹۳ از طریق برداشت‌های گرانی‌سنجدی توسط شرکت مهندسین مشاور معدنکاو انجام شده است. چون در نقشه آنومالی باقیمانده مغناطیسی این محدوده، دوقطبی مغناطیسی بازی دیده نمی‌شود، داده‌های مغناطیسی از کیفیت پایینی بهمنظور وارون‌سازی برخوردارند از طرفی روش پیشنهادی وارون‌سازی توانم کارایی بالایی در وارون‌سازی این قبیل داده‌ها دارد (بهبود مدل‌های بهدست آمده از طریق ترکیب دو نوع داده متفاوت که از یک منبع واحد برداشت

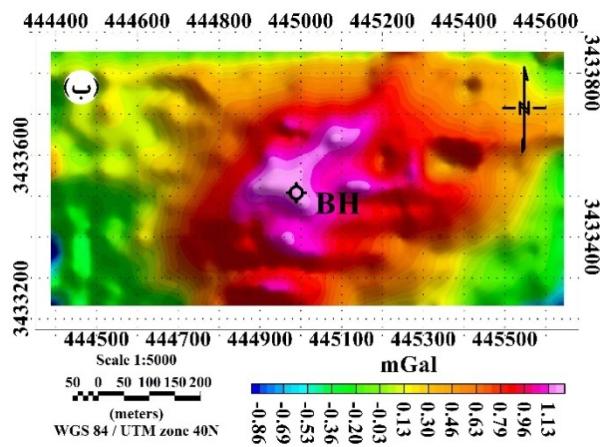
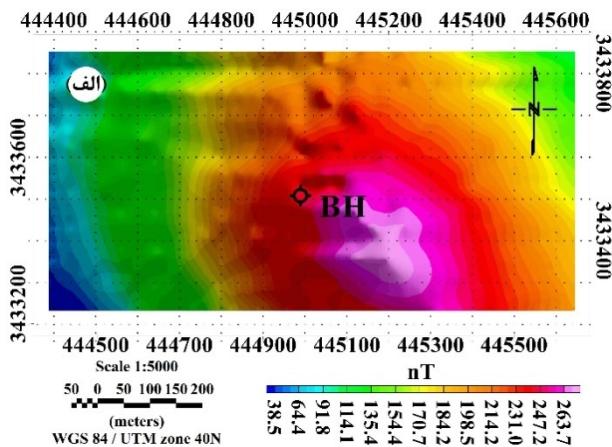
جدول ۲- پارامترهای مورد نیاز برای وارون‌سازی

NIA	Cm	c <sub>l</sub>	C <sub>d</sub>	$\beta_g$	$\beta_t$	$\overline{M}_g$	$\overline{M}_t$
۱۰	۱۰ <sup>۲</sup>	I	$0.01\max(dt \langle or \rangle dg)$	۱, ۳	۱, ۲	[0 1]	[0 1]

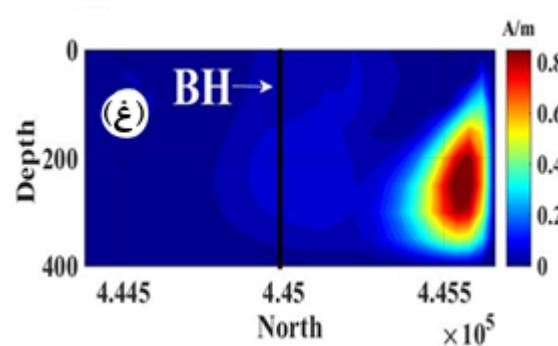
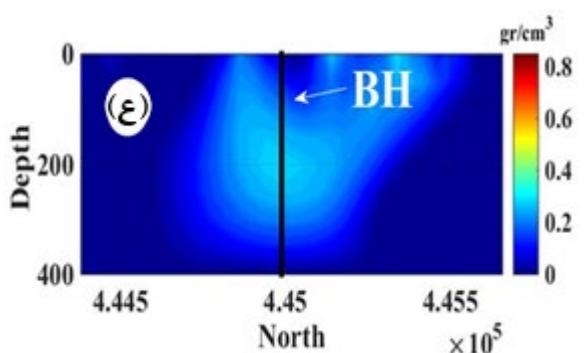
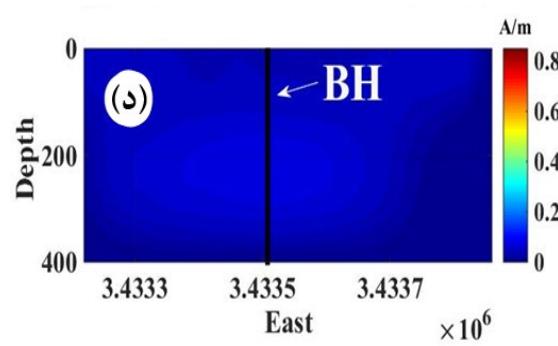
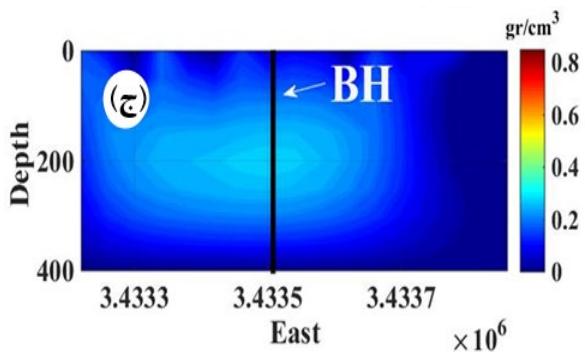
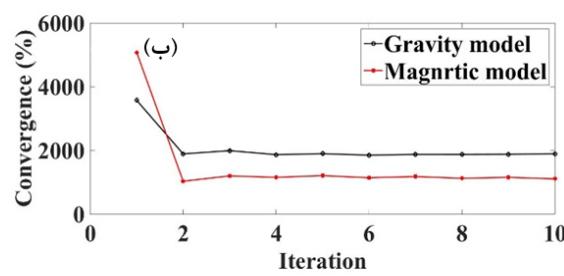
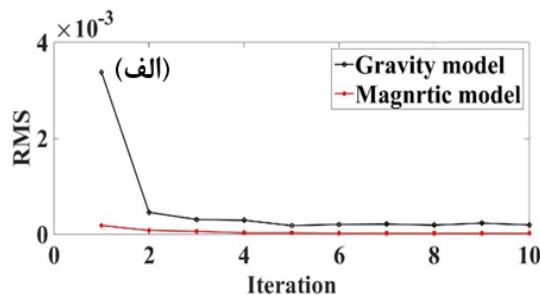
NIA تعداد تکرارهای الگوریتم،  $\beta$  پارامتر رابطه ماتریس وزنی،  $\overline{M}$  بازه تغییرات

کواریانس داده‌ها،  $c_l$  فاکتور منظم‌سازی،  $C_d$  مدل‌های تخمین زده شده می‌شود. شکل ۱۱ نتایج این وارون‌سازی بدون قید فشرده‌سازی را نشان می‌دهد. شکل ۱۱-الف و ب، خطای تخمین نسبی و همگرایی مدل در هر تکرار روند وارون‌سازی را نشان می‌دهد. این نمودارها از تکرار ۸ام به بعد به مقداری ثابت رسیده و در نتیجه نتایج مطلوب بهدست آمده است. موقعیت مقاطع وارون‌سازی به دلیل مقایسه نتایج بهدست آمده با واقعیت، طوری تعیین شده است که عمود بر هم بوده و از روی گمانه اکتشافی حفاری شده در محدوده عبور کند.

شکل ۱۰ نقشه آنومالی‌های گرانی و مغناطیسی محاسبه شده (پاسخ مدل سه بعدی) را به همراه موقعیت گمانه حفاری شده در محدوده مورد مطالعه نشان می‌دهد. مقایسه شکل‌های ۹ و ۱۰ بر این واقعیت صحه می‌گذارد که الگوریتم وارون‌سازی سه بعدی توام داده‌های گرانی و مغناطیس بخوبی توانسته است آنومالی‌های موجود در محدوده را باز تولید کند. اختلاف اندکی که بین آنومالی‌ها وجود دارد مربوط به حضور نوافه در داده‌های اندازه‌گیری شده است. چون داده‌های واقعی همیشه مقداری نوافه به همراه دارند و باز تولید دقیق آن‌ها باعث ورود نوافه به



شکل ۱۰- نقشه آنومالی های باقیمانده داده های گرانی و مغناطیس محاسبه شده محدوده اطراف معدن جلال آباد به همراه موقعیت گمانه حفاری شده در منطقه. (الف) نقشه آنومالی مغناطیس سنجی محدوده (ب) نقشه آنومالی گرانی سنجی محدوده



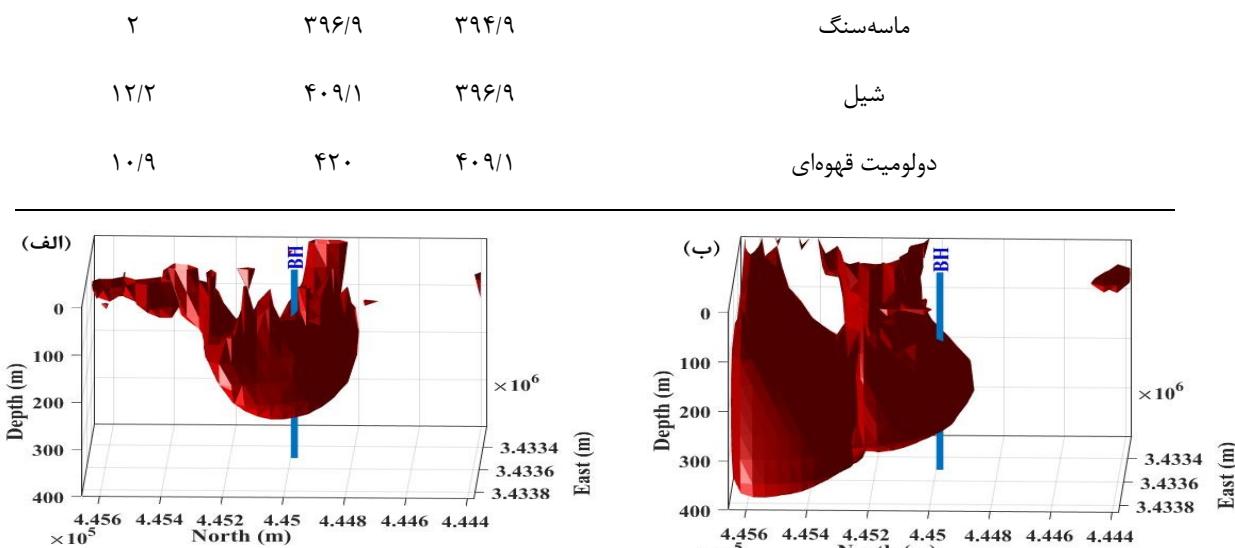
شكل ۱۱- نتایج وارون سازی توام بدون قید فشرده در محدوده مورد مطالعه به همراه موقعیت گمانه حفاری شده. (الف) خطای نسبی تخمین در هر تکرار. (ب) همگرایی مدل به دست آمده. (ج و د) به ترتیب مقطع قائم حاصل از مدل های سه بعدی گرانی و مغناطیسی به دست آمده در نقطه  $(x=444989\text{m}, y=3433508\text{m})$  و در راستای شمال. (ع و غ) به ترتیب مقطع قائم حاصل از مدل های سه بعدی گرانی و مغناطیسی به دست آمده در نقطه  $(x=444989\text{m}, y=3433508\text{m})$  و در راستای شرق.

است، به طوری که مرزهایی که برای یک دسته داده به عنوان مرز قابل قبول محسوب نمی شوند هم حذف نشده و در روند وارون سازی دخالت می کنند. برای نمایش بهتر توده های زیر سطحی، نمای سه بعدی مدل های گرانی و مغناطیسی به همراه گمانه حفاری شده در محدوده در شکل ۱۲ نمایش داده شده است. آزمیوت و ارتفاع زاویه دید این مدل ها به منظور نمایش حداکثر جزئیات بدین صورت انتخاب شده اند.

طبق معزه های حفاری به دست آمده، آثار ماده معدنی از عمق ۱۲۰ متری آغاز و تا عمق ۳۵۰ متری ادامه دارد (جدول ۳). بررسی مقاطع ترسیم شده در شکل ۱۱- ج الی غ نشان دهنده عبور گمانه از روی ماده معدنی و وجود آنومالی در عمق ۱۲۰ متری الی ۳۵۰ متری می باشد. شکل ۱۱- غ که مقطع عبوری روی مدل مغناطیس است دو توده آنومال را نشان می دهد که توده آنومال با مغناطیس پذیری زیاد توسط مدل گرانی دیده نمی شود. این مثال بسیار خوبی برای بررسی عملکرد الگوریتم

جدول ۳- اطلاعات حاصل از گمانه حفاری شده در منطقه جلال آباد [۴۰]

موقعیت قائم محل حفاری				سنگ شناسی
طول حفاری (m)	انتها (m)	ابتدا (m)		
۱۶/۴	۱۶/۴	.		نبود معزه به علت شسته شدن رسوبات آبرفتی
۴۲/۸	۵۹/۲	۱۶/۴		کنگلومرا
۲۲/۸	۸۲	۵۹/۲		دولومیت قهوه ای سیلیسی شده
۲۹	۱۱۱	۸۲		ماسه سنگ قرمز و بنفش با میان لایه هایی از شیل
۱۲/۶	۱۲۳/۶	۱۱۱		دولومیت
۸/۱	۱۳۱/۷	۱۲۳/۶		دولومیت قهوه ای آغشته به اکسید آهن
۴۶/۳	۱۷۸	۱۳۱/۷		دولومیت قهوه ای تیره و سیلیسی شده آغشته به اکسید آهن
۱۱۵/۵	۲۹۳/۵	۱۷۸		دولومیت خاکستری روشن سیلیسی شده آغشته به اکسید آهن
۷/۵	۳۰۱	۲۹۳/۵		دولومیت تیره با میان لایه های ماسه سنگ سبز
۶۶/۵	۳۶۷/۵	۳۰۱		دولومیت آغشته به اکسید آهن
۲۲/۵	۳۹۰	۳۶۷/۵		شیل
۳/۶	۳۹۳/۶	۳۹۰		ماسه سنگ خاکستری
۱/۳	۳۹۴/۹	۳۹۳/۶		دایک دیوریتی



شکل ۱۲- نمای سه‌بعدی مدل‌های بدست آمده از وارون‌سازی توام ارائه شده به همراه موقعیت گمانه توسط منحنی هم مقدار. (الف) مدل گرانی، (ب) مدل مغناطیسی

مقیاس روبروست. از اینرو پیشنهاد می‌شود از روش‌های سریع حل وارون ماتریس‌ها برای بهبود آن بهره برد که این موضوع در یک کار جدایگانه تحقیقاتی توسط نگارندگان در حال انجام است.

### تشکر و قدردانی

نویسندها این مقاله از جناب مهندس شهرام ادیب به دلیل در اختیار گذاشتن داده‌های گرانی و مغناطیسی و همچنین داده حفاری محدوده هماتیتی اطراف معدن جلال‌آباد کمال تشکر را دارند.

### مراجع

- [۱] Li Y, Oldenburg DW; 1996; "3-D inversion of magnetic data"; Geophysics 61: 394-408
- [۲] Li Y, Oldenburg DW; 1998; "3-D inversion of gravity data"; Geophysics 63: 109-19
- [۳] Portniaguine O, Zhdanov MS; 1999; "Focusing geophysical inversion images"; Geophysics 64: 874-87
- [۴] Portniaguine O, Zhdanov MS; 2002; "3-D magnetic inversion with data compression and image focusing"; Geophysics 67: 1532-41
- [۵] Boulanger O, Chouteau M; 2001; "Constraints in 3D gravity inversion"; Geophysical prospecting 49: 265-80

### ۵- نتیجه‌گیری

در این مقاله، بهمنظور بهبود نتایج وارون‌سازی مجذأ، روش وارون‌سازی توام دو دسته داده که توسط قید گرادیان متقاطع صورت می‌گیرد استفاده شد. چون وارون‌سازی در فضای مدل نیاز به حافظه و زمان عملیاتی بالای دارد، از روش فضای داده برای بهبود حافظه و زمان نیاز برای محاسبات استفاده شد. پس از اعتبارسنجی الگوریتم بهبود یافته توسط داده‌های مصنوعی، الگوریتم بر روی داده‌های واقعی برداشت شده از شمال محدوده معدن جلال‌آباد زرند استان کرمان اعمال شد. مدل‌های بدست آمده از وارون‌سازی توام توسط داده‌های حفاری موجود در محدوده مورد تائید قرار گرفته و گسترش عمقی کانی‌سازی را بین ۱۲۰ الی ۳۵۰ متری نمایش دادند. نتایج نشان دادند که مدل‌های وارون توأم داده‌های گرانی و مغناطیسی، تعریف بهتری از ویژگی‌های ساختاری ارائه می‌نمایند و توسط ترکیب با قیدهای مرسوم (از جمله همواری) می‌تواند کمبودهای موجود در قدرت تفکیک عمقی مدل‌های مجذأ را برطرف کند. با مقایسه مدل‌های وارون‌سازی مجذأ و توام، این ادعا که استفاده از قید گرادیان متقاطع برای رفع کمبودهای جانبی موجود در مدل‌های مجذأ بسیار مناسب است به وضوح دیده می‌شود. اگرچه این روش برای وارون‌سازی توام سه بعدی داده‌های میدان پتانسیل بسیار کارآمد است ولی با مشکلاتی همچون سرعت اجرای الگوریتم برای مسائل بزرگ

- inversion of seismic refraction and geoelectric data";Computers & Geosciences* 26: 177-200
- [۲۱] Anderson M, Matti J, Jachens R; 2004; "Structural model of the San Bernardino basin, California, from analysis of gravity, aeromagnetic, and seismicity data";*Journal of Geophysical Research: Solid Earth* 109
- [۲۲] Lees J, VanDecar J; 1991; "Seismic tomography constrained by Bouguer gravity anomalies: Applications in western Washington";*Pure and Applied Geophysics* 135: 31-52
- [۲۳] Berge P, Berryman J, Bertete-Aguirre H, Bonner P, Roberts, J., Wildenschild D;2000;" Joint inversion of geophysical data for site characterization and restoration monitoring.". Rep. Proj 55411
- [۲۴] Vozoff K, Jupp D; 1975; "Joint inversion of geophysical data";*Geophysical Journal International* 42: 977-91
- [۲۵] Zhang J, Morgan FD; 1997; "Joint seismic and electrical tomography". Presented at 10th EEGS Symposium on the Application of Geophysics to Engineering and Environmental Problems
- [۲۶] Gallardo LA; 2004; "Joint two-dimensional inversion of geoelectromagnetic and seismic refraction data with cross-gradients constraint". University of Lancaster
- [۲۷] Bennington NL, Zhang H, Thurber CH, Bedrosian PA; 2015; "Joint inversion of seismic and magnetotelluric data in the Parkfield Region of California using the normalized cross-gradient constraint";*Pure and Applied Geophysics* 172: 1033-52
- [۲۸] Gallardo LA; 2007; "Multiple cross-gradient joint inversion for geospectral imaging";*Geophysical Research Letters* 34
- [۲۹] Gallardo LA, Meju MA; 2004; "Joint two-dimensional DC resistivity and seismic travel time inversion with cross-gradients constraints";*Journal of Geophysical Research: Solid Earth* 109
- [۳۰] Zhou J, Meng X, Guo L, Zhang S; 2015; "Three-dimensional cross-gradient joint inversion of gravity and normalized magnetic source strength data in the presence of remanent magnetization";*Journal of Applied Geophysics* 119: 51-60
- [۳۱] Joulidehsar F, Moradzadeh A, Doulati Ardejani F; 2018; "An improved 3D joint inversion method of potential field data using cross-gradient constraint and LSQR method" *Pure and Applied Geophysics* 175: 4389-4409.
- [۳۲] Gallardo LA, Pérez-Flores M, Gómez-Treviño E; 2005; "Refinement of three-dimensional multilayer models of basins and crustal environments by inversion

- [۳] Chasserau P, Chouteau M; 2003; "3D gravity inversion using a model of parameter covariance";*Journal of applied geophysics* 52: 59-74
- [۴] Gallardo-Delgado LA, Pérez-Flores MA, Gómez-Treviño E; 2003; "A versatile algorithm for joint 3D inversion of gravity and magnetic data";*Geophysics* 68: 949-59
- [۵] Guillen A, Courrioux G, Calcagno P, Lane R, Lees T, McInerney P; 2004; "Constrained gravity 3D litho-inversion applied to Broken Hill";*ASEG Extended Abstracts 2004*: 1-6
- [۶] van Zon T, Roy-Chowdhury K; 2006; "Structural inversion of gravity data using linear programming";*Geophysics* 71: J41-J50
- [۷] Fullagar PK, Pears GA; 2007; "Towards geologically realistic inversion";
- [۸] Fullagar P, Pears G, Milkereit B; 2007; "Towards geologically realistic inversion". Presented at Proceeding of Exploration
- [۹] Silva Dias FJ, Barbosa VC, Silva JB; 2009; "3D gravity inversion through an adaptive-learning procedure";*Geophysics* 74: I9-I21
- [۱۰] Shamsipour P, Marcotte D, Chouteau M; 2012; "3D stochastic joint inversion of gravity and magnetic data";*Journal of Applied Geophysics* 79: 27-37
- [۱۱] Fregoso E, Gallardo LA; 2009; "Cross-gradients joint 3D inversion with applications to gravity and magnetic data";*Geophysics* 74: L31-L42
- [۱۲] Gallardo LA, Meju MA; 2007; "Joint two-dimensional cross-gradient imaging of magnetotelluric and seismic traveltimes data for structural and lithological classification";*Geophysical Journal International* 169: 1261-72
- [۱۳] Julia J, Ammon C, Herrmann R, Correig AM; 2000; "Joint inversion of receiver function and surface wave dispersion observations";*Geophysical Journal International* 143: 99-112
- [۱۴] Nelson KD, Zhao W, Brown L, Kuo J, Che J, et al; 1996; "Partially molten middle crust beneath southern Tibet: synthesis of project INDEPTH results";*Science* 274: 1684-8
- [۱۵] Van Overmeeren RA; 1981; "A combination of electrical resistivity, seismic refraction, and gravity measurements for groundwater exploration in Sudan";*Geophysics* 46: 1304-13
- [۱۶] Lines LR, Schultz AK, Treitel S; 1988; "Cooperative inversion of geophysical data";*Geophysics* 53: 8-20
- [۱۷] Nath SK, Shahid S, Dewangan P; 2000; "SEISRES—a visual C++ program for the sequential

در آن  $n$  تعداد داده های مشاهده ای مرتبط با مدل  $m$  و  $m_g$  تعداد پارامترهای مدل است. مؤلفه های ماتریس  $D$  عبارت اند از:

$$D_g^{sj} = \partial(Dm_g)^s / \partial m_g^j, s = 1, \dots, m; j = 1, \dots, m$$

$$C_{d_0} = \begin{bmatrix} C_{d_g} & & & \\ & C_{d_t} & & \\ & & C_{L_g} & \\ & & & C_{L_t} \end{bmatrix} \quad (\text{الف-}2)$$

$$C_{m_0} = \begin{bmatrix} C_{m_g} & \\ & C_{m_t} \end{bmatrix} \quad (\text{الف-}3)$$

$$d_0 - g_D(\hat{m}_k) = \begin{bmatrix} d_g - f_g(\hat{m}_g^k) \\ d_t - f_t(\hat{m}_t^k) \\ L_g^{apr} - Dm_g^k \\ L_t^{apr} - Dm_t^k \end{bmatrix} \quad (\text{الف-}4)$$

$$g_m(\hat{m}_k) = \begin{bmatrix} t_x(\hat{m}_g^k, \hat{m}_t^k) \\ t_y(\hat{m}_g^k, \hat{m}_t^k) \\ t_z(\hat{m}_g^k, \hat{m}_t^k) \end{bmatrix} \quad (\text{الف-}5)$$

$$B_k = \begin{bmatrix} B_{g_x} & B_{t_x} \\ B_{g_y} & B_{t_y} \\ B_{g_z} & B_{t_z} \end{bmatrix} \quad (\text{الف-}6)$$

که در آن هر مؤلفه ماتریس  $B_k$  برابر است با  $B_k = \partial t^q / \partial m_g^j, q = 1, \dots, m; j = 1, \dots, m$  سطر و ستون های ماتریس  $B$  می باشند.

به علت این کهتابع گرادیان متقاطع و عملگر لاپلاسین (برای تنظیم همواری مدل) توابع غیر خطی هستند برای محاسبه آنها نیاز به گسیله سازی فضای زیر سطحی است. بدین منظور از شکل الف-۱ استفاده شده است. شکل الف-۱-الف

of gravity and magnetic data"; Tectonophysics 397: 37-54

[۳۳] Tarantola A, Valette B; 1982; "Generalized nonlinear inverse problems solved using the least squares criterion"; Reviews of Geophysics 20: 219-32.

[۳۴] Pak, Y. C., Li, T., & Kim, G. S. 2017; "2D data-space cross-gradient joint inversion of MT, gravity and magnetic data"; Journal of Applied Geophysics, 143, 212-222.

[۳۵] Blakely RJ; 1996; "Potential theory in gravity and magnetic applications": Cambridge University Press

[۳۶] Rao DB, Babu NR; 1991; "A rapid method for three-dimensional modeling of magnetic anomalies"; Geophysics 56: 1729-37

[۳۷] Rao DB, Prakash M, Babu NR; 1990; "3D AND 2½ D MODELLING OF GRAVITY ANOMALIES WITH VARIABLE DENSITY CONTRAST"; Geophysical Prospecting 38: 411-22

[۳۸] Tarantola A; 2005; "Inverse problem theory and methods for model parameter estimation": siam

[۳۹] Cella F, Fedi M; 2012; "Inversion of potential field data using the structural index as weighting function rate decay"; Geophysical Prospecting 60: 313-36.

[۴۰] ژولیده سر، ف.، و مصطفایی، ک.، "خدمات ژئوفیزیک مگنتومتری و گراویمتری در آنومالی های سنگ آهن ایران مرکزی، پروژه اکتشاف گرانی سنجی در محدوده شمالی معدن سنگ آهن جلال آباد زرند، گزارش گرانی سنجی"، مشارکت شرکت معدنکاو و زمین موج گستر.

### پیوست الف

بسط ماتریس ها و بردارهای مورد استفاده در رابطه ۵ به قرار زیر است [۱۴]:

$$G = \begin{bmatrix} A_g & & \\ & A_t & \\ D_g & & D_t \end{bmatrix} \quad (\text{الف-}1)$$

هر مؤلفه از ماتریس  $A_I$  توسط عبارت  $A_g^i = \frac{\partial f_g^i}{\partial m_g^j}, i = 1, \dots, n; j = 1, \dots, m$  به دست می آید. که

$$\begin{aligned} [B_x^g, B_x^t] &= \frac{4}{\Delta y \Delta z} \\ &[ \cdots (m_t(i, j, k+1) - m_t(i, j, k)) \cdots \\ &(m_t(i, j+1, k) - m_t(i, j, k+1)) \cdots \\ &(m_t(i, j, k) - m_t(i, j+1, k)) \cdots \quad (\text{الف-8}) \\ &(m_g(i, j, k) - m_g(i, j, k+1)) \cdots \\ &m_g(i, j, k+1) - m_g(i, j+1, k) \cdots \\ &(m_g(i, j+1, k) - m_g(i, j, k)) \cdots ] ; \end{aligned}$$

شکل (الف-۱-ب) شمای گستته هفت منشوری که عملگر همواری لاپلاسین را تعریف می‌کند، است. با استفاده از این شکل رابطه عملگر همواری به صورت رابطه (الف-۹) خواهد

بود.

$$\begin{aligned} D(m(i, j, k)) &= \frac{1}{6} [-m(i-1, j, k) \\ &- m(i+1, j, k) - m(i, j-1, k) \quad (\text{الف-9}) \\ &- m(i, j+1, k) - m(i, j, k-1) \\ &- m(i, j, k+1) + 6m(i, j, k)] ; \end{aligned}$$

برای این‌که روند تکراری الگوریتم به اتمام برسد نیاز به دو معیار توقف است. به این منظور از خطای تخمین (*rms*) و همگرایی (*conv*) مدل‌ها استفاده خواهد شد. خطای تخمین و همگرایی مدل‌ها با روابط (الف-۱۰ و الف-۱۱) به دست می‌آیند  
:[۲۹]

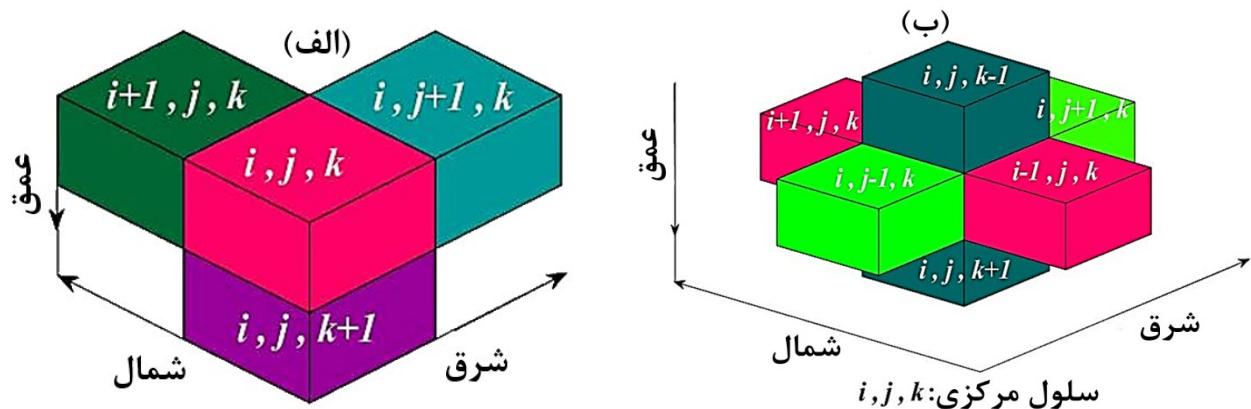
شمای چهار منشوری متمرکز مورد استفاده برای محاسبه تابع گرادیان متقطع را نشان می‌دهد. طبق این شکل، مدل تابع گرادیان متقطع به صورت رابطه الف-۷ و عبارت مربوط به ژاکوبین تابع گرادیان متقطع به صورت رابطه الف-۸ است.

$$\begin{aligned} \tau_x &= \frac{4}{\Delta y \Delta z} [(m_g(i, j+1, k) - \\ &m_g(i, j, k))m_t(i, j, k+1) \\ &+ (m_g(i, j, k+1) \\ &- m_g(i, j+1, k))m_t(i, j, k) \\ &+ (m_g(i, j, k) \\ &- m_g(i, j+1, k))m_t(i, j+1, k)] ; \\ \tau_y &= \frac{4}{\Delta x \Delta z} [(m_g(i, j, k+1) \\ &- m_g(i, j, k))m_t(i+1, j, k) \\ &+ (m_g(i+1, j, k) \\ &- m_g(i, j, k+1))m_t(i, j, k) \\ &+ (m_g(i, j, k) \cdots \\ &- m_g(i+1, j, k))m_t(i, j, k+1)] ; \\ \tau_z &= \frac{4}{\Delta x \Delta y} [(m_g(i+1, j, k) \\ &- m_g(i, j, k))m_t(i, j+1, k) \\ &+ (m_g(i, j+1, k) \\ &- m_g(i+1, j, k))m_t(i, j, k) \\ &+ (m_g(i, j, k) \\ &- m_g(i, j+1, k))m_t(i+1, j, k)] ; \end{aligned} \quad (\text{الف-7-8})$$

$$RMS_{g \langle or \rangle t} = \left\{ \left[ d_{g \langle or \rangle t} - A_{g \langle or \rangle t} \left( m_{g \langle or \rangle t} \right) \right]^T C_{d_g}^{-1} \left[ d_{g \langle or \rangle t} - A_{g \langle or \rangle t} \left( m_{g \langle or \rangle t} \right) \right] \middle/ md_{g \langle or \rangle t} \right\}^{1/2} ; \quad (\text{الف-10})$$

که در آن  $md_t$  و  $md_g$  به ترتیب تعداد داده‌های گرانی و معناظیسی است و:

$$conv_{g \langle or \rangle t} (\%) = 100 \sqrt{\sum_{i=1}^n \frac{\left( \left( m_{g \langle or \rangle t}^k \right)_i - \left( m_{g \langle or \rangle t}^{k-1} \right)_i \right)^2}{\left( m_{g \langle or \rangle t}^{k-1} \right)_i^2 + \epsilon}} / m \quad (\text{الف-11})$$



شکل الف-۱- گسته سازی فضای زیر سطحی. (الف) شمای گسته چهار منشوری در راستای شمال، شرق و عمق برای تعریف تابع گرادیان متقاطع (با تغییر [۱۴]). (ب) شمای گسته هفت منشوری مت مرکز برای تعریف عملگر سه بعدی لاپلاسین.

<sup>۱</sup> Non uniqueness

<sup>۲</sup> Smooth and small model inversion

<sup>۳</sup> Focused inversion

<sup>۴</sup> Growing source bodies

<sup>۵</sup> Combination of mathematic models

<sup>۶</sup> Covariance-based inversion

<sup>۷</sup> Recovery of arbitrary layers of variable properties

<sup>۸</sup> Stochastic lithology-based inversion

<sup>۹</sup> Adaptive inversion

<sup>۱۰</sup> Adaptive-Learning inversion

<sup>۱۱</sup> Joint inversion

<sup>۱۲</sup> Cross-gradient constraint

<sup>۱۳</sup> Data-free space

<sup>۱۴</sup> Sequential inversion

<sup>۱۵</sup> Cooperative inversion

<sup>۱۶</sup> Correlated and uncorrelated data

<sup>۱۷</sup> Petrophysical approach