Vol. 10, No. 29, 2016, pp. 1-17

پردازش دادههای فراطیفی هایپریون در منطقه آق داغ اردبیل و شناسایی کانیها به روش تطبیق همزمان نوری (ORASIS) حمید ذکری^۱؛ مجید محمدی اسکوئی^۲۶؛ توحید نوری^۲

 ۱- دانشجوی دکتری مهندسی اکتشاف معدن، دانشگاه صنعتی اصفهان؛ h.zekri@mi.iut.ac.ir ۳- دانشیار دانشکده مهندسی معدن، دانشگاه صنعتی سهند تبریز؛ mohammady@sut.ac.ir ۳- دانشجوی دکتری مهندسی اکتشاف معدن، دانشگاه صنعتی سهند تبریز؛ t_nouri@sut.ac.ir

(دریافت۱۵ مرداد۱۳۹۲، پذیرش ۲۳ آبان ۱۳۹۴)

چکیدہ

تشخیص و شناسایی اعضای انتهایی یکی از موارد مهم در بالا بردن صحت روشهای تجزیه طیفی در دورســنجی اسـت. در سالهای اخیر، روشهایی که متکی بر وجود تعدادی پیکسل خالص در تصویر هستند توسعهی بیشتری داشتهاند؛ حال آن کـه ایـن روشها در مطالعات کانیشناسی که احتمال وجود پیکسلهای خالص در داخل تصویر پائین است، مشکلاتی را ایجاد میکنند. هدف از این مطالعه، بررسی روش ORASIS برای تشخیص اعضای انتهایی موجود در دادههای هایپریون منطقه آقداغ اردبیل و مقایسهی نتایج با روش اندیس خلوص پیکسلی (PPI) است. مزیت این روش با توجه به مشکل عدم حضـور پیکسـل خـالص در دورسـنجی اکتشافی، این است که شامل الگوریتمهایی میباشد که بهصورت هوشمندانهای عمل قیاس را با فضای خارج از مجموعه دادهها انجام میدهد و منجر به تولید اعضای انتهایی میشود که لزوماً داخل تصویر نیستند. با اعمال SORASIS روی دادههای هایپریون منطقـه میدهد و منجر به تولید اعضای انتهایی میشود که لزوماً داخل تصویر نیستند. با اعمال SORASIS روی دادههای هایپریون منطقـه مودارهای طیفی آنها با کتابخانهی طیفی SORASIS با استفاده از تکنیکهای SAM و FFS انجام شـد. در نهایت ۲۰ ترکیـب کـانی شناسی غالب هورنبلند، آرسنوپیریت، کائولینیت، ورمیکولیت، ژیپس، لپیدولیت، لیمونیـت، آلونیـت، چـرت و مالاکیـت در منطقـه شناسایی شدند. در مقابل، روش IPPI، ۵ تر کیب کانیشناسی مختلف از طریق آنالیز طیفی و مقایسـه نمودارهای طیفی آنها با کتابخانهی طیفی SAS با استفاده از تکنیکهای SAM و FFS انجام شـد. در نهایـت ۱۰ تر کیـب کـانی-شناسی غالب هورنبلند، آرسنوپیریت، کائولینیت، ورمیکولیت، ژیپس، لپیدولیت، لیمونیـت، آلونیـت، چـرت و مالاکیـت در منطقـه شناسایی شدند. در مقابل، روش IPP. ۵ تر کیب کانیشناسی غالب کائولینیت/اسمکتیت، کلینوپتیلولیت، سلسیان، موسـکوویت و مونتموریونیت را شناسایییکرد. نقشههای فراوانی و طبقهبندی حاصل از روش جداسازی طیفی خطی مربوط به دو روش SASS و منجری و مونتموریونیت را شناسایییکرد. نقشههای فراوانی و طبقهبندی حاصل از روش جداسازی طیفی خار گرفتند که نتـایچ نشـان از مونتموریونیت را شناسایییکرد. نقشههای فراوانی و طبقهبندی حاصل از روش جداسازی طیفی خاری مربوط به دو روش SASS و مور مولته و بررسی قرار گرفتند که نتـایچ نشـان از روش SIS کری و مولیت مربوط به دو روش STI و مرحتو و مالاکی و رور و SASS و مور و و مور می و مولیان و روش و و و میک

كلمات كليدى

تجزيه طيفي، دورسنجي فراطيفي، اعضاي انتهايي، ORASIS، انديس خلوص پيكسلي

۱– مقدمه

استفاده از دورسنجی در مطالعات اولیه و ناحیهای اکتشاف مواد معدنی امری ضروری بوده و در چند دههی اخیر با توسعه-ی سنجندههای فراطیفی (هایپراسپکترال^۱)، پژوهشهای زیادی در زمینه اکتشاف مواد معدنی انجام شده است. در این میان اطلاعات بسیار مفیدی از مواد روی سطح زمین بهدست آمده است.

سنجندههای فراطیفی تصاویر خود را در فواصل طول موجی نزدیک و با تعداد باندهای زیاد به پهنای چند ده نانومتر جمع آوری می کنند. تصویربرداری فراطیفی، دریافت همزمان تصاویر سطح زمین در تعداد زیادی از باندهای طیفی پیوسته و باریک است؛ بنابراین با پردازش این تصاویر امکان استخراج پروفیلهای طیفی دقیق و پیوسته برای هر پیکسل وجود دارد[۱]. سنجندههای فراطیفی برای نمونهبرداری از بخش پراکندهی طیف الکترومغناطیس متغیر از ناحیهی مرئی تا ناحیه مادون قرمزنزدیک و متوسط در صدها باند کم عرض ناحیه یافتهاند [۲]. این سنجندهها قدرت تفکیک طیفی بالایی دارند که اجازهی شناسایی مستقیم مواد روی سطح زمین را بر اساس ویژگیهای انعکاسی آنها میدهد.

یک مشکل معمول موجود در تصاویر ماهوارهای، حضور گستردهی پیکسلهای مخلوط^۲ است. طیف اندازه گیری شده از یک پیکسل، ترکیبی از طیفهای پوشش دهندهی سطح آن است که با عنوان اعضای انتهایی^۳ شناخته میشوند و سپس بر اساس فراوانی شان وزن دهی می شوند [۳]. تشخیص و شناسایی اعضای انتهایی یکی از موارد مهم در بالا بردن صحت روشهای جداسازی (تجزیه طیفی) در دورسنجی است. روشهایی که در این زمینه متکی بر وجود تعدادی پیکسل خالص ٔ در داخل تصویر هستند تا کنون اهمیت و توسعه بیشتری داشتهاند؛ حال آن که این روشها در مطالعات کانی شناسی که احتمال وجود پیکسلهای خالص در داخل تصویر پائین است، مشکلاتی را ایجاد می کنند. تکنیکهای کلاسیک و معمول شامل اندیس خلوص پیکسلی (^PPI) N-FINDR [4] (PPI)، آنالیز خطای تكرار شونده (*IEA) [۷] و آناليز مولفه رأسى (VCA)[۲] هستند. از مزایای تکنیکهای معرفی شده راحتی کاربرد و سرعت پردازش بالا است در مقابل تمامی آنها بر اساس فرض پیکسل خالص، استخراج اعضای انتهایی را انجام میدهند، همچنین در مواقعی که تعداد پیکسلهای خالص در تصویر کم است، در تشخیص اعضای انتهایی که ویژگیهایی طیفی نزدیک به هم دارند دچار مشکل میشوند. بر این اساس، در دورسنجی

اکتشافی نیاز به روشهای استخراج اعضای انتهایی بدون نیاز به وجود پیکسلهای خالص در داخل تصویر دیده میشود.

هدف از این مطالعه،بررسی عملکرد روشسیستم شناسایی طيفی تطبیق همزمان نوری (*ORASIS) بهعنوان یک الگوریتم توانمند در زمینه تشخیص اعضای انتهایی وبرای برطرف کردن مشکل حضور پیکسل مخلوط در مطالعات کانی شناسی است.ایدهی اولیه این روش ابتدا توسط جفری بوئِلس و همکاران در بخش دورسنجی آزمایشگاه تحقیقات نیروی دریایی ایالات متحده ارائه شد و هدف از توسعهی آن، یافتن اهداف پنهان در تصاویر فراطیفی بهصورت آنی و سریع بوده است[۸]. این روش مجموعهای از الگوریتمهای گامبه گام است که برای تولید اعضای انتهایی که لزوماً درداخل تصویر موجود نیستند، با یکدیگر کار میکنند. بخشی از این الگوریتم که هدف آن توليد اعضاى انتهايي است، بستهبندي انقباضي أنام دارد و هوشمندانه نواحی خارج از مجموعه دادهها را برای یافتن اعضا انتهایی که ممکن است نزدیکتر از بقیه طیفهای موجود در داده به مواد خالص باشند، برونيابي مي كند [٩]. بوئلس و همکاران در تحقیقی از مزیتهای کار با این روش سخن گفته-اند؛ که می توان به طور خلاصه به توانایی خوب این روش در کار با فضایی با ابعاد پائین، سرعت عملکرد مناسب، توانایی حداکثرسازی زوایای طیفی بین اعضای انتهایی هدف و پیکسلهای حد زمینه، قابلیت شناسایی اعضای انتهایی کمیاب در پیکسلهای مخلوط (ناخالص) و همچنین روشی برای فشردهسازی تصاویر فراطیفی اشاره کرد[۱۰].

در این راستا، ابتدا در بخش دوم به مفهوم آنالیز طیفی و تجزیه طیفی خطی خواهیم پرداخت. سپس بحث با معرفی منطقهی مورد مطالعه و ویژگیهای زمینشناسی آن در بخش سوم ادامه خواهد یافت. بخش چهارم به پردازش طیفی داده-های منطقهی مورد مطالعه، اعمال روش ORASIS روی این دادهها، مقایسهی نتایج این روش با نتایج روش اندیس خلوص پیکسلی (PPI) بهعنوان یک روش بر پایهی فرضوجود پیکسل-های خالص در تصویر و در نهایت بحث و تفسیر نتایج بهدست آمده اختصاص خواهد داشت. این مطالعه در بخش آخر با نتیجه گیری از کارهای انجام یافته و ارائهی پیشنهادها در مبحث تعیین اعضای انتهایی به پایان خواهد رسید.

۲- تجزیه طیفی

اغلب برای استفاده از دادههای فراطیفی لازم است پیکسل-های مخلوط به مجموعهای از نشانههای اعضای انتهایی و کسر-

های فراوانی متناظرشان تجزیه شوند. این فرآیند، تجزیه طیفی و یا تجزیه پیکسل مخلوط نام دارد[۳]. تجزیه طیفی از اولین روزهای تصویربرداری فراطیفی تا کنون یک هدف استخراجی قابل توجه بوده است[۱۱]. همهی نشانههای طیفی جمعآوری شده در محیطهای طبیعی بدون توجه به این که سنجنده چه قدرت تفکیک مکانی دارد، همواره مخلوطی از نشانههای مواد مختلف یافته شده در محدوده مکانی زاویه دید آنی سنجنده میباشند[۱۲]. دسترسی داشتن به تصویربردارهای فراطیفی با میباشند[۱۲]. دسترسی داشتن به تصویربردارهای فراطیفی با تعداد باندهای طیفی بیشتر از اجزا مخلوط طیفی، این قابلیت را میدهد تا مسئلهی جداسازی را بر حسب یک سیستم فرامعینی از معادلات بگنجاند که در آنها به مجموعهای از نشانههای طیفی خالص (اعضای انتهایی)، عمل جداسازی برای نشانههای طیفی خالص (اعضای انتهایی)، عمل جداسازی برای

یکی از تکنیکهای استاندارد برای تجزیه ترکیب طیفی، تجزیه طیفی خطی 'است؛ این روش فرض مینماید که طیف-های گرفته شده توسط طیفسنج(اسپکترومتر) به صورت فرمی از ترکیب خطی اعضای انتهایی وزندهی شده بر اساس کسرهای فراوانی آنها نشان داده میشوند.

فرض می شود، یک تصویر ^{۱۱} فراطیفی n باند دارد که توسط ماتریس I مشخص می شود، و مختصات مکانی به صورت مجزا (i,j) برای هرب پیکسیل به شورت محزا $\mathbf{X}(i, j) = [x_1(i, j), x_2(i, j), x_n(i, j)] \in \Re^n$ نشان داده می شود که \Re مجموعهای از اعداد حقیقی است که بیانگر انعکاس طیفی هر پیکسل ((x_k(i, j)) در باندهای بیانگر انعکاس طیفی هر پیکسل (x_k(i, j)) در باندهای پیکسل در تصویر اصلی را می توان به ترتیب زیر نوشت:

$$X(i,j) = \sum_{z=1}^{p} \Phi_{z}(i,j). E_{z} + n(i,j)$$
(1)

که در این رابطه E_z، نشاندهندهی انعکاس طیفی عضو انتهایی z و Φ_z ارزش اسکالر تخصیص یافته به نسبت فراوانی عضو انتهایی z در پیکسل X(i,j) است، p نیز تعداد کلی اعضا انتهایی و n(i,j) بردار نوفه^{۲۲}است.

۱ دو قید (محدودیت فیزیکی) اغلب در مدل توصیف شده (ANC'') در نظر گرفته میشوند: غیرمنفی بودن فراوانیها ($\phi_z(i,j)>0$ یعنی $\phi_z(i,j)=0$ و دیگری شرط واحد بودن جمع فراوانی (ASC'') یعنی (ASC'')

۳- زمینشناسی منطقهی مورد مطالعه

منطقهی مورد مطالعه در شمالغربی کشور و در غرب استان اردبیل واقع شده است. این منطقه حدوداً در ۱۶۰ کیلومتری شمال شرق شهر تبریز، و ۱۲۰ کیلومتری شهر اردبیل قرار دارد. لازم به ذکر است که در جنوب شرقی این محدوده در فاصلهی حدوداً ۵۰ کیلومتری از آن کوه ۴۸۱۱ متری سبلان قرار دارد.

۳-۱- ویژگیهای زمین شناسی منطقه

محدودهی مطالعه در ورقهی ۱:۱۰۰۰۰۰ لاهرود واقع شده است، این ورقه در غرب استان اردبیل و بین طولهای جغرافیایی'۳۰ °۳۰ تا ۴۸ وعرضهای جغرافیایی '۳۰ تا ۳۹ قراردارد (شکل ۱). با توجه به گسترش نواحی آلتراسیون کائولینیتی، آلونیتی و سیلیسی در جنوب غربی ورقهی لاهرود واقع در شمال روستای احمد بیگلو، و معرفی این منطقه به عنوان منطقهی امید بخش طلای اپیترمال توسط فریبرز بنی-آدم و همچنین در دسترس بودن دادههای هایپریون این محدوده، منطقهی مشخص شده در شکل ۱ برای پردازش طیفی و استخراج اعضای انتهایی انتخاب شده است[۱۴].





برای بررسی بهتر این محدوده، نقشهی زمین شناسی این بخش در نرمافزار ArcMap 9.3 تهیه شده است تا ویژگیهای زمین شناسی این منطقه به صورت بارز و مناسبی معرفی و بحث شوند. نقشهی تهیه شده در شکل ۲ بخشهای سنگ-شناسی مختلف منطقه را به خوبی از هم تفکیک میکند.



شکل ۲: نقشهی زمینشناسی تهیه شده از منطقهی مورد مطالعه.

منطقهی مورد مطالعه را میتوان به سه بخش شمالی، مرکزی و جنوبی تقسیم بندی کرد که با توجه شکل (۲) در ادامه بهتوصیف این مناطق بر اساس نقشهی ۱:۱۰۰۰۰۰ لاهرود و گزارش مناطق امید بخش این ورقه پرداخته می شود [۸.۷]

۳-۱-۱- بخشهای شمالی

واحدهای زمین شناسی دربر گیرنده ی این منطقه عبارتند از: سنگهای ولکانیکی با ترکیب آندزیت و تراکیآندزیت (Ete)، برشهای ولکانیکی با ترکیب آندزیت پیروکسن و تفریت (Ebr)، گدازههای بالشی آندزیتی-تفریتی (Ebp) و همچنین ماسهسنگ، مارن، کنگلومرا و برش (Es2) که همگی به سن ائوسن میباشند[۱۵]. قدیمی ترین سنگهای این بخش و کل محدوده مربوط به سنگهای ولکانیکی آندزیتی، تراکیآندزیتی وتفریتی میباشند که قسمت اعظمی از بخشهای شمالی محدوده را در بر می گیرند. بخشهایی از سنگهای ولکانیکی در این محدوده تحت تأثیر فرآیندهای گرمابی قرار گرفته و از شدت کم تا زیاد دگرسان شدهاند. نوع دگرسانی در این منطقه اغلب کائولینیتی است، که در بخشهای شرقی در زون کوچکی در شکل ۲ نمایان است (A). رگچههای هماتیتی و لیمونیتی فراوان در متن بخشهای آلتره به فراوانی قابل مشاهده است. زونهای دگرسانی با تنوع رنگی فراوان از سفید تا قهوهای و لیمویی در این بخشها دیده می شوند [۱۴].

۳-۱-۲- بخشهای مرکزی

قسمت اعظم بخشهای مرکزی را واحدهای آندزیت و تراکیآندزیت پرفیری (Eap و Ea2) تشکیل میدهد که روی این واحدها آندزیتهای پیروکسیندار و همچنین آندزیت-بازالتها (Ebl) در بخشهایی رخنمون دارند[۱۵]. با توجه به این که آندزیت سنگ خروجی حد واسط بین داسیت و بازالت است، توالى مناسبي از اين سنگها در اين نواحي مشاهده مي-شود؛ بهطوری که در بخش پائینی واحدهای آندزیتی سنگهای داسیتی همراه با تراکیآندزیت و پیروکلاستیکهای ایگنمبریت (Ed1 و Ed2) مشاهده می شود و همچنین در قسمتهای پائین تر گدازههای بازالتی و باسانیتی (Eb2) گسترش دارند. تمامی واحدهای سنگی حاضر در این بخشها نیز به سن ائوسن هستند. واحدهای سنگی ذکر شده اغلب دارای سیلیس زیاد همراه با مقادیری از پلاژیوکلازها، آلکالی فلدسپارها و بیوتیت هستند و همچنین حضور پیروکسین علی الخصوص در بخش-های آندزیتی و داسیتی مشاهده شده است[۱۵]. در بخشهای شرقی در نزدیکی کوه جَبُلاغی رگچههای نازکی از آرسنیک مشاهده شده است که از لحاظ زمین شناسی اقتصادی اهمیت دارند [۱۴].

۳-۱-۳- بخشهای جنوبی

این محدوده در گوشهی جنوب غربی ورقه یکصدهزارم لاهرود، و در شمال اتصال رودخانههای قرمسو و اهرچای واقع

شده است. واحدهای تشکیل دهندهی بخشهای جنوبی، جوان ترین سنگهای منطقه می باشند. جوان ترین بخشهای این ناحیه، پادگانههای جدید و مخروط افکنهها (Qf2) هستند؛ که در بخشهای شرقی و جنوبغربی مشاهده میشوند و دارای سن كواترنرى مىباشند. قديمىترين واحدهاى سنگى اين منطقه نیز مربوط به گدازههای لاتیت پرفیری (Epl) است که گسترش نسبتاً زیادی در این نواحی دارند؛ این گدازهها بر خلاف بخشهای مرکزی دارای سیلیس کمی میباشند [۱۵]. بین سنگهای ولکانیکی به سن ائوسن با ترکیب توفی، آندزیتی، لاتیت آندزیتی و لاتیتی، سنگهای نفوذی نیمه عميق با تركيب گرانوديوريت و كوارتزديوريت با سن اليگوسن (Od) در بخشهای شمالی این محدوده رخنمون دارند. بخشهای گستردهای از سنگهای آندزیتی و لاتیتی در اثر فرآیندهای گرمابی با شدتهای مختلف دچار دگرسانی از نوع کائولینیتی- آلونیتی (A)، سیلیسی (Si) و اکسیدآهنی شدهاند. رنگ بخشهای زیادی از این منطقه در اثر حضور اکسیدآهن قهوهای و لیمویی شده است. در بخشهایی از این مناطق، کانی های اتومورف پیریت و یا قالب های تهی حاصل از انحلال پیریتها دیده می شود و در برخی نقاط نیز در اثر تبدیل این پیریتها به هماتیت و لیمونیت و سایر اکسیدهای آهن رنگ زون آلتره به قهوهای تیره و لیمویی گراییده است. به همین دلیل به طور کلی سنگهای منطقه با طیف رنگی از سفید تا خاکستری و قهوهای تا لیمویی قابل مشاهده هستند. همچنین در برخی موارددر درزههای موجود در نقاط دگرسان، آغشتگی به مالاکیت دیده می شود [۱۴]. شایان توجه است که با بازدید-های صحرایی عمل آمده از مناطق دارای آلتراسیونهای آلونیتی، در بخشهایی کانی ژیپس نیز مشاهده شده است که همانند بخشهای آلونیتی به صورت سولفاته میباشد. نکتهی قابل ملاحظه به لحاظ زمینشناسی اقتصادی علاوه بر آلتراسیون گسترده منطقه، حضور رگهها و رگچههای سیلیسی فراوان در بخشهایی از محدوده مورد بررسی است. قسمتهای جنوبی منطقهی مورد مطالعه، مهمترین بخشها از لحاظ اقتصادی و امیدبخش ترین نواحی معرفی شدهی منطقه از لحاظ كانى سازى طلا مى باشند [١۴].

۴- پردازش طیفی دادهها

در این بخش پردازشهای طیفی انجام شده بر روی داده-های فراطیفی منطقه تشریح می شود. در ابتدا به معرفی داده-های استفاده شده و تصحیحهای انجام شده روی آنها پرداخته شده است؛ در ادامه نیز الگوریتمهای مختلف روش ORASIS

به همراه نتایج حاصل ازاین روش و مقایسه با نتایج حاصل از روش معمول PPI تشریح داده شدهاند.

لازم به ذکر است، مراحل برنامهنویسی و اجرای الگوریتم-های مختلف ORASIS در محیط نرمافزار [®]MATLAB انجام شدند. پس از استخراج اعضای انتهایی، ادامهی کارهای پردازشی انجام شده روی تصاویر و همچنین اجرای روش اندیس خلوص پیکسلی توسط نرمافزار[®]ENVI 4.7 حاصل شده است که در نهایت منجر به تولید نقشههای فراوانی و تصاویر طبقهبندی ترکیبهای کانی شناسی شناسایی شده توسط این دو روش در منطقه شده است.

۴-۱- دادههای فراطیفی مورد استفاده

دادههای استفاده شده برای انجام پردازش طیفی و استخراج اعضای انتهایی، زیرتصویری تهیه شده از یک تصویر سنجنده یهایپریون پوشش دهنده ی بخش های غربی استان اردبیل است. این دادهها دارای قدرت تفکیک مکانی ۳۰ متر و پهنای باند طیفی ۱۰ نانومتر بوده و دارای ۲۲۰ باند در بازه ی طول موجی ۳۵۶ تا ۲۵۷۷ نانومتر (^{۵۱} NNIR و ^۱ SWIR) هستند. ابعاد تصویر اصلی ۲۴۸۲×۲۴۸۰ پیکسل، معادل با شده، زیرتصویری با ابعاد ۲۴۸×۲۴۸۰ پیکسل معادل با شده، زیرتصویری با ابعاد ۲۹۸×۲۹۲۰ پیکسل معادل با شده است (شکل ۳). برای کاهش عوامل تداخل و نوفه، پیش-شده است (شکل ۳). برای کاهش عوامل تداخل و نوفه، پیش-پردازش دادهها شامل ارزیابی کیفی دادهها، تصحیحهای تمسفری و توپوگرافی نیز به منظور استخراج اطلاعات دقیق روی دادهها صورت گرفته است.

۲-۴ استخراج اعضای انتهایی منطقه مورد مطالعه با استفاده از روش ORASIS

سیستم شناسایی طیفی تطبیق همزمان نوری (ORASIS) مجموعهای از الگوریتمها است که برای تعیین اعضای انتهایی که لزوماً داخل تصویر نیستند، با یکدیگر کار میکنند. این روش بر اساس مدل ترکیب خطی، کار شناسایی اعضای انتهایی و تجزیه طیفی را انجام میدهد.گیلیس و بوئلس بهطوردقیق به تشریح الگوریتمهای گام به گام این روش پرداختهاند[۹،۱۶]. مراحل انجام شده روی دادهها بر اساس اصول ارائه شده توسط توسعهدهندگان روش ORASIS با هدف استخراج اعضای انتهایی دادههای هایپریون منطقه در ادامه تشریح می شوند.



شکل ۳: باند ۱ از تصویر تصحیحیافتهی هایپریون (چپ) و زیر تصویر جداشده از آن (راست).

۴-۲-۱ الگوريتم پيشغربالگر

مدول پیش غربالگر در ORASIS دو عملکرد اصلی دارد: جایگزینی مجموعهی بزرگ طیفهای دادههای اصلی با یک مجموعهی کوچک معرف که سرمشق^{۱۷} نام دارند و الحاق هر طیف تصویر با یک عضو مجموعهی سرمشقها. دو دلیل برای انجام این کار وجود دارد: اول این که با انتخاب یک مجموعهی کوچک از سرمشقها که بهطور کامل بیان گر دادههای تصویر هستند، پردازش مجدد با سرعت بیشتری انجام میشود؛ همچنین با جایگزینی هر طیف اصلی با یک سرمشق، مقدار دادههایی که برای بیان تصویر ذخیره میشوند به مقدار قابل دادههایی که برای بیان تصویر ذخیره میشوند به مقدار قابل توجهی کاهش می ابند [۹]. در ORASIS این دو مرحله دارای ار تباط نزدیکی با یکدیگرند؛ با این حال برای راحتی تفسیر، مرحلهی انتخاب سرمشق و بحث فرآیند جایگزینی جداگانه بررسی می شوند.

۴–۲–۱–الف– انتخاب سرمشق

در هر مرحله از فرآیند، یک طیف تصویر X_i خوانده می شود و با مجموعه ی فعلی سرمشق ها مقایسه می شود. اگر مجموعه خالی باشد، X_i اولین سرمشق عنوان می گیرد و در غیر این صورت، X_i با مجموعه سرمشق های E_1, \ldots, E_m مقایسه می-شود. اگر X_i با مجموعه سرمشق های از آن ها مشابه باشد، «مازاد» شود. اگر گرفته شده و با یکی از سرمشق ها جایگزین می شود و در صورت عدم وجود یک سرمشق با «تشابه کافی» به مجموعه سرمشق: $E_{m+1}=X_i$ اضافه می شود. این فرآیند تا جایی که هر طیف داخل تصویر به یک مجموعه سرمشق و یا شاخصی داخل

این مجموعه اختصاص یابد ادامه پیدا می کند [۹].

منظور از «تشابه کافی»، زاویهی $\theta(X_i, E_j)$ بین طیف تصویر X_i و سرمشق E_j است که بایستی کوچکتر از زاویه خطای از X_i قبل تعیین شده θ_T باشد. زاویهی بین دو بردار به شکل زیر بیان میشود:

$$\theta(X_i, E_j) = \cos^{-1}\left(\frac{|\langle X_i, E_j \rangle|}{||X_i|| \cdot ||E_j||}\right)$$
(Y)

که <#,#> بیان گر ضرب نقطهای معمولی (اقلیدسی) بردارها و ||#|| بیان گر نُرم اقلیدسی است [۹]. در این مطالعه، θ_{T} برابر ۲/۲ درجه در نظر گرفته شده است که بر اساس این زاویه طیفی حدآستانه (θ_{T})، در نهایت تعداد سرمشقهای استخراج شده ۲۰/۶٪ دادههای اولیه را شامل خواهند شد که به صورت مناسبی توصیف کنندهی کل دادههای اولیه هستند.

با اعمال این الگوریتم روی دادههای هایپریون منطقه، در نهایت تعداد ۲۱۷۱۴ سرمشق متمایز از بین ۲۰۵۱۶۰ پیکسل حاضر در تصویر منطقه استخراج شدند (۲۰/۶٪ کل دادهها). در ادامه لازم است هر پیکسل تصویر با یکی از سرمشقها جایگزین شده و تصویر جدیدی به نام «تصویر تراکم یافته» حاصل شود. در زیر بخش بعدی این مرحله توصیف میشود.

۴-۲-۱-ب- جانشینسازی کُدبوک^{۱۸}

دومين دستورالعمل اصلى پيش غربال گر، فرآيند جانشين-سازی کدبوک است، که هر طیف مازاد (یعنی غیر سرمشق) داخل تصویر را با یک طیف سرمشق جایگزین میکند. این فرآیند تنها روی تطبیق با سرمشقها تأثیر می گذارد و محتوای طيفي مجموعهي سرمشقها را تغيير نميدهد؛ بنابراين، تأثيري روی پردازشهای بعدی نخواهد گذاشت[۹]. بهترین روش موجود در این خصوص، «بهترین برازش^{۱۰}» یا «جستجوی کارآمد همسایه نزدیک ("ENNS)» نام دارد. در این روش، یک طیف داوطلب با سرمشقها مقایسه می شود و پس از یافتن اولين تطبيق، احتمال تقريبي وجود تطبيقي بهتر محاسبه و نسبت به ادامه جستجو تصميم گرفته می شود. اگر احتمال محاسبه شده از حدآستانهای (تعیین شده توسط کاربر) کمتر باشد، جستجو متوقف و طيف داوطلب توسط سرمشق تطبيقي کنونی جانشین می شود. در غیر این صورت، پارامتر خطا به زاویه بین داوطلب و بهترین سرمشق تطبیقی کنونی تغییر می-یابد. به این ترتیب با ایجاد یک ناحیهی احتمال جدید و كوچكتر جستجو ادامه مىيابد. جستجو تا جايى ادامه مىيابد

که یا تمامی سرمشقهای ممکن آزمایش شده باشند یا احتمال یافتن یک تطبیق بهتر از تطبیق کنونی برای جستجو بسیار کم باشد[۹].

در این تحقیق، حدفاصلی در سطح اعتماد ۹۵٪ برای ناحیهی احتمال وضع شده است و خروجی این بخش از الگوریتم، ماتریس برداری (M) است که هر درایهی موجود در آن نشان دهندهی عدد (کد) متناظر هر پیکسل با سرمشق از نشان دهندهی عدد (کد) متناظر هر پیکسل با سرمشق از تشایق یافته آن است. پس از استخراج ماتریس سرمشقها (E)، و متعاقب آن ماتریس حاوی سرمشقهای متناظر (M)، با جایگزینی سرمشقهای تولید شده به جای پیکسلهای تصویر جایگزینی سرمشقهای تولید شده به جای پیکسلهای تصویر اولیه، تصویر جدیدی تولید شد که تراکم یافتهی تصویر منطقه اولیه، تصویر جدیدی تولید شد که تراکم یافتهی تصویر منطقه بوده و دارای همان ابعاد است، با این تفاوت که متشکل از اند (شکل ۴).



شکل ۴: تصویر احیاشده (تراکم یافته) مربوط به باند ۱ دادههای هایپریون منطقه.

۲-۲-۳- الگوريتم انتخاب مبنا^{۲۱}

پس از اجرای الگوریتم پیش غربال گر ومحاسبه ی سرمشق-ها، گام بعدی تصویرسازی مجموعه سرمشقها روی یک زیرفضای مناسب با ابعاد کوچک است. این کار به دلیل اساس مدل ترکیب خطی است که با چشم پوشی از نوفه، دادهها باید در زیرفضایی که توسط خود اعضا انتهایی محدود شدهاند، قرار گیرند. اگر بتوان چنین زیرفضایی را پیدا کرد، تنها نیاز است مبنای «صحیح» برای زیرفضای یافته شده جهت تعیین اعضا انتهایی مشخص شود. از طرفی دیگر، تصویر دادهها روی این

زیرفضا، پیچیدگیهای محاسباتی را کاهش داده (با کار کردن در ابعاد فضایی کوچکتر) و همچنین به کاهش نوفه نیز منجر خواهد شد. روشهای زیادی برای تعیین این زیر فضا ارائه شده است[۹]. الگوریتم اصلی انتخاب مبنای ORASIS که در این مطالعه نیز از این روش استفاده شده، از یک شیوهی مشابه گرام اشمیت^{۲۲} برای ساختن متوالی مجموعهای از بردارهای مبنای متعامد بهره میگیرد. این روش تا زمانی که بزرگترین باقیمانده^{۳۲} از سرمشقهای تصویر شده، کوچکتر از یک حدآستانه تعیین شده توسط کاربر باشد، بردارهای متمایز مبنایی را اضافه میکند[۹].

الگوريتم با يافتن دو سرمشق $S_{i(1)}$ و $S_{i(2)}$ که دارای بزرگترین زاویه بین خودشان هستند، شروع می شود. این دو سرمشق با عنوان «برجسته^{۴۲}» شناخته می شوند و با اندیس-های i(1) و i(2) برای استفاده در مرحله انتخاب عضو انتهایی ذخیره می شوند. دو سرمشق برجستهی یکامتعامد^{۲۵} شده و تشکیل دو بردار مبنای ابتدایی B_1 و B_2 را میدهند. سپس، مجموعهی سرمشقها در یک زیرفضای دوبعدی ایجاد شده توسط B_1 و B_2 تصویر می شوند. لازم است باقیمانده ی تمامی این سرمشقها بعد از تصویرسازی محاسبه شوند. اگر مقدار بزرگترین باقیمانده کوچکتر از یک حدآستانه از قبل تعیین شده باشد، فرآیند به انتها میرسد. در غیر این صورت، سرمشق با بزرگترین باقیمانده (S_i) به مجموعه برجسته اضافه می شود و فهرست ذخیره می شود. این سرمشق به مجموعهی مبنای کنونی (با استفاده از فرآیند گرام اشمیت) متعامد می شود تا سومین بردار مبنای B_3 را تشکیل دهد. حال سرمشقها روی یک فضای سه بعدی تعریف شده توسط B_1 ، B_2 و B_3 تصویر و فرآيند تكرار مي شود. اين عمل تا جايي كه باقيمانده به حدآستانهای برسد یا یک تعداد حداکثر از قبل تعیین شدهای از بردارهای مبنا انتخاب شوند، ادامه پیدا می کند[۹].

برای بهدست آوردن متوالی بردارهای متعامد، نیاز به ایجاد یک حد آستانهی حداقل برای مقدار باقیماندهها و یا دستیابی به یک تعداد حداکثری از بردارهای متعامد دیده میشود. بر همین اساس، با توجه به این واقعیت که تعداد سرمشقهای برجسته خروجی از این الگوریتم همان تعداد اعضای انتهایی اولیه تصویر میباشند، در این مطالعه از یک تکنیک تخمین ابعاد درونی دادهها (VD^{YP}) استفاده شده است. با توجه به این-که این تکنیکها تخمینی از تعداد اعضای انتهایی موجود در تصاویر دورسنجی را ارائه میدهند، بنابراین یکی از مهمترین گامها در بحث تشخیص اعضای انتهایی و متعاقب آن در تجزیه

طیفی، بحث تخمین ابعاد درونی دادهها میباشد. از جمله روشهایی که در سالهای اخیر در مطالعات مختلف دورسنجی استفاده شدهاند، کسر نوفه حداقل (۳۰MN)، آنالیز مولفههای اصلی (۸۰ PCA) و روش آماری مرتبهی بالای ۲۳ هستند. این روشها در حقیقت تعداد اعضای انتهایی قابل تشخیص در تصویر را ارائه مینمایند. بدون پرداختن مفصل به نحوهی عملکرد دو روش MNF و PCA در امر تعیین VD تصاویر فراطیفی، لازم به ذکر است در این روشها که بر اساس ارزیابی فراطیفی، لازم به ذکر است در این روشها که بر اساس ارزیابی واریانس باندهای مختلف عمل میکنند، برخی از کانیها به دلیل داشتن کسر انرژی کمتری نسبت به کل انرژی اندازه-گیری شده توسط سنجنده، نادیده گرفته میشوند و در نتیجه خواهد بود [۱۷, ۱۸].

با توجه به نتایج تحقیقات پیشین، در این مطالعه نیز از روش HFC برای تعیین تعداد اعضای انتهایی قابل تشخیص در تصویر هایپریون منطقه استفاده شده است [۱۹–۱۷].

با اعمال روش HFC در محیط [®]MATLAB بر روی دادههای هایپریون منطقه، مقادیر VD موجود در تصویر با مقدار احتمال هشدار خطاهای مختلف (P_{Fa}) حاصل گشته و در جدول ۱مشخص است.

جدول ۱: نتایج تخمینVD به روش HFC با P_{Fa}های مختلف.

P _{Fa}	۱۰-۲	۱۰-۲	۶ •	۱۰-۵	14	۱۰-۳
Estimated VD	14	18	١٨	١٩	۲۳	۲۷

خروجی این روش، نقطهی توقفی است برای اجرای الگوریتم تعیین مبنای ORASIS، تا بدین وسیله اعضای انتهایی اولیه حاصل شوند. به عبارتی سادهتر، در نهایت ۲۳

سرمشق برجسته بهعنوان خروجی الگوریتم تعیین مبنا خواهیم داشت. بر اساس برنامهی نوشته شده، حداکثر زاویهی طیفی بین دو سرمشق برجستهی ابتدایی، ۸۵۹۸ رادیان (معادل ۹۹۱۸ درجه) محاسبه گشته که مربوط به سرمشقهای ۹۹۱۸ $S_1=E_{9918}$ درجه) محاسبه گشته که مربوط به سرمشقهای ۹۹۱۸ و ۱۰۲۶۰ است. بنابراین دو سرمشق برجسته اولیه، $S_2=E_{10260}$ و مادری است. بنابراین دو سرمشق برجسته اولیه، ۲۵ است). در ادامه طبق روندی که گفته شد و در قالب برنامهای که در محیط نرم افزار [®]MATLAB نوشته شده است، ۲۳ بردار مبنا استخراج گردیده که مقادیر مربوط به بزرگترین بردار مبنا استخراج گردیده که مقادیر مربوط به بزرگترین بردار مینا استخراج گردیده که مقادیر مربوط به بزرگترین ناتیماندهها و سرمشقهای برجسته یا استخراج شده در هر ناتیهایی اولیه حاصل کرده است که در واقع ورودی الگوریتم بعدی روش ORASIS میباشد که با عنوان الگوریتم تعیین عضو انتهایی بحث خواهد شد.

جدول ۲: مقادیر باقیماندهی بدست آمده از هر مرحله تصویرسازی سرمشقها روی بردارهای مبنا و سرمشقهای برجسته استخراج شده

زاویه = ۰/۸۵۹۸ رادیان		Е(٩٩١٨,:)	S_1	
		E(1•79•,:)	S ₂	
باقيمانده	سرمشق	مرحله		
	انتخابى	تصويرسازى		
10444	E(٩٢٨۶,:)	Proj. 1	S ₃	
14898	E(۶۱۴۵,:)	proj. 7	S ₄	
۵۱۸۴/۳	Е(۴9лт,:)	Proj. ۳	S ₅	
40.9/1	Ε(1•ΥΥλ,:)	Proj. 4	S ₆	
۳۳۵۸/۶	Е(19464,:)	Proj. ۵	S ₇	
268/6	Е(тітт,:)	Proj. 9	S ₈	
۲ • ۳۷/۳	Ε(1٣٨λ1,:)	Proj. V	S ₉	
1799/2	Ε(۵۳1۶,:)	Proj. A	S ₁₀	
1800/8	Ε(λλ·٣,:)	Proj. ۹	S ₁₁	
۱۵۴۵/۸	Ε(Λ٩١٨,:)	Proj. ۱۰	S ₁₂	
۱۳۱۸/۱	Ε(۵۵۴۶,:)	Proj. 11	S ₁₃	
۱۲۷۴/۸	Ειιδιλ,:)	Proj. 17	S ₁₄	
1847/8	E(٧۶٩٣,:)	Proj. 18	S ₁₅	
۱۲۱۸/۵	Е(18181,:)	Proj. 14	S ₁₆	
1101/۴	Е(ГІІТТ,:)	Proj. ۱۵	S ₁₇	
۱۱۱۳/۵	Е(19۴л1,:)	Proj. 19	S ₁₈	
۱۰ λγ/۵	E(٣٧۶٨,:)	Proj.1V	S ₁₉	
۱۰۸۳/۶	E(194л,:)	Proj. ۱۸	S ₂₀	
1.74	Е(1987,:)	Proj. 19	S ₂₁	
1.78/4	Е(1۳ү11,:)	Proj. 7•	S ₂₂	
۱۰۰۲/۸	Е(үлүү.,:)	Proj. ۲۱	S ₂₃	

۴-۲-۴ الگوريتم انتخاب اعضاي انتهايي

مرحلهی بعدی در پردازش ORASIS، الگوریتم تعیین عضو انتهایی یا به اصطلاح «بستهبندی انقباضی» است. در مدل ترکیب خطی، بردارهای اعضای انتهایی یک زیرفضای k-بعدی حاوی دادهها را تشکیل میدهند (k برابر تعداد اعضای انتهایی). با اعمال دو محدودیت ANC و ASC (توصیف شده در بخش ۲)، شرایط جدیدی ایجاد میشود که در آن اعضای انتهایی در واقع رئوس یک سادک^{۳۰}-۱۹-۲-بعدی است که شامل دادههای تصویر است [۱۶]. سادک، سادهترین شیء هندسی است که دارای فضایی از یک بعد معین است. بهعنوان مثال، در فضای سه بعدی، سادک یک چهار وجهی است. رئوس یک سادک توسط طیفهای اعضا انتهایی تعیین میشود. فضای داخلی سادک بیان گر ترکیبات محتمل هر ماده است که رابطهی ۱ و دو محدودیت ذکرشده در آنها صادق است[۵].

روش ORASIS از ایدهی اشاره شده استفاده کرده و اعضای انتهایی را به عنوان رئوس یک سادک بهینه تعریف می-نماید که به صورت محفظهای دادههای تصویر را در بر می گیرند [۲۰]. هدف از ORASIS تشخیص «اعضای انتهایی مجازی^۳» (آنهایی که داخل مجموعه دادهها نیستند) و برونیابی آنها از ترکیبات حاضر در داخل دادهها است[۱۶].

ورودی الگوریتم، مجموعه ی ۲۳ سرمشق برجسته ی حاصل شده از مرحله ی قبلی است. این سرمشق های برجسته (گها) در یک فضای ۲۲-بعدی تشکیل سادکی با ۲۳ رأس را دادهاند. ایده ی اساسی الگوریتم بسته بندی انقباضی، بزرگنمایی سیستماتیک رئوس این سادک به سمت خارج فضای داده ها می اشد. در هر گام رئوس جدیدی از سادک فعلی ایجاد شده و سادکی بزرگتر تولید می شود. این فرآیند تا جایی ادامه پیدا می کند که تمامی ۲۱۷۱۴ سرمشق موجود، داخل سادک جدید تولید شده قرار بگیرند.

در ابتدای این الگوریتم، ضروری است شرط قرارگیری تمامی ۲۱۷۱۴ سرمشق، داخل سادک متشکل از ۲۳ سرمشق برجسته بررسی شود. اگر شرط برقرار باشد، سرمشقهای برجسته در حقیقت همان اعضای انتهایی نهایی خواهند بود. در حالی که در اکثریت قریب به اتفاق موارد، حداقل یک سرمشق وجود خواهد داشت که خارج از سادک اولیه قرار می گیرند [۶۸]. در این مطالعه جهت بررسی این موضوع، سرمشق حداکثر (Emax) از مجموعهی سرمشقها یافته شد که در واقع در طولانی ترین فاصله از سادک اولیه قرار دارد. در این راستا

کاربرد تجزیه طیفی خطی بدون محدودیت^{۳۲}، یافتن دورترین E E از سادک اولیه را میسر ساخته است. در این مدل از دو محدودیت فیزیکی مدل ترکیب خطی (ASC و ANC) چشم-پوشی می شود تا بتوان به هدف مورد نظر نائل گشت [۱۶]. با باز نویسی رابطهی ۱ برای هر سرمشق E به صورت زیر، دو حالت ممکن است پیش بیاید:

$$E = \sum_{z=1}^{23} \Phi_z. S_z \tag{(Y)}$$

- ۱- فراوانی تمامی سرمشقهای برجسته که با Φ_z تعریف
 میشوند، بزرگتر از صفر باشند؛ در این صورت سادک
 کنونی در برگیرندهی تمامی سرمشقها بوده و رئوس
 آن اعضای انتهایی هستند.
- ۲- حداقل یکی از Φ_zها کوچک تر از صفر باشد؛ سادک
 فعلی بهینه نبوده و لازم است تا حدی بزرگتر شود که
 تمامی سرمشقها را پوشش دهد.

با اجرای تجزیه طیفی بدون محدودیت بر روی سرمشقها، همان طور که پیشبینی میشد مقادیری از Φ_z در بین فراوانی-ها حاصل شدهاند که منفی هستند. بنابراین قطعاً نیاز است در ادامه با اعمال الگوریتم بستهبندی انقباضی، سادک فعلی بزرگتر شود. برای این منظور، از بین فراوانی های محاسبه شده، منفی-ترین مقدار فراوانی جستجو می شود و سرمشق برجستهی متناظر با آن یافته می شود [۱۶]. این سرمشق برجسته که در حقيقت رأسى از سادك فعلى است، ثابت نگه داشته شده و بقیهی رئوس سادک به سمت خارج فضای دادهها بزرگتر می-شوند[۱۶]. پس از بزرگنمایی اولیهی سادک، تجزیه طیفی بدون محدودیت دوباره بر روی همان سرمشقها ولی با اعضای انتهایی جدید تولید شده اعمال می شود و بار دیگر منفی ترین فراوانی و عضو انتهایی متناظرش استخراج میشود. عضو انتهایی فعلی ثابت مانده، و بقیه رئوس دوباره به سمت خارج فضای دادهها جابهجا می شوند. این فرآیند تا جایی ادامه پیدا خواهد که بین فراوانیهای حاصل، مقدار منفی دیگر وجود نداشته باشد. این حالت بیانگر این واقعیت است که سادک متشکل از اعضای انتهایی مجازی کنونی دربرگیرندهی تمامی دادههای تصویر بوده و به عنوان اعضای انتهایی مورد نظر در روش ORASIS معرفي مي شوند. جهت روشن تر شدن موضوع، در ادامه نحوهی عملکرد الگوریتم و بزرگنمایی سادک در هر مرحله تشريح مىشود. نشریه علمی پژوهشی مهندسی معدن

براى سادگى نمايش نحوهى عملكرد الگوريتم بستهبندى انقباضی، فرض می شود که دادهها در یک فضای ۳-بعدی تصویر شدهاند و ۴ عضو انتهایی (S_1, S_2, S_3, S_4) رئوس یک سادک چهاروجهی را تشکیل میدهند. شکل ۵ تفسیری شماتیک از این اعضای انتهایی را ارائه میدهد. در این شکل نقاط سبز رنگ دادههایی را که داخل سادک هستند را نشان میدهد و نقاط قرمز رنگ متعلق به دادههای خارج از سادک هستند. هدف این است که تمامی این دادهها داخل سادک متشکل از اعضای انتهایی قرار بگیرند. فرض بر این است که بعد از اعمال مرحلهی اول تجزیه طیفی بدون محدودیت، منفی-ترین فراوانی مربوط به عضو انتهایی S₄ است. بنابراین بر اساس اصول ذکر شده، لازم است این رأس از سادک ثابت نگه داشته شده و بقیهی رئوس بزرگتر شوند (شکل ۵ قسمت ب). برای حفظ برای بزرگنمایی سادک در اضلاع منتهی به رأس S₄، ابتدا نیاز است اختلاف رئوس S_1, S_2, S_3 از رأس S_4 یافته شود؛ يعنى با توجه به قسمت الف شكل ۵ مى توان نوشت:

$$\vec{d}_{1,4} = \vec{S}_1 - \vec{S}_4 \tag{(f)}$$

$$\vec{d}_{2,4} = \vec{S}_2 - \vec{S}_4 \tag{(a)}$$

$$\vec{d}_{3,4} = \vec{S}_3 - \vec{S}_4 \tag{(9)}$$

حال با توجه به قسمت ب شکل (۵)، رئوس جدید با استفاده از رابطههای زیر حاصل می شوند:

$$\vec{S'}_1 = \vec{S}_1 + \alpha \vec{d}_{1.4} \tag{(Y)}$$

$$\vec{S'}_2 = \vec{S}_2 + \alpha \vec{d}_{2,4} \tag{(A)}$$

$$\vec{S'}_3 = \vec{S}_3 + \alpha \vec{d}_{3,4} \tag{9}$$

که در این رابطهها α ضریب ثابتی است و با اصطلاح ضریب بزرگنمایی سادک معرفی می شود. همان طورکه در قسمت ج شکل (۵) به وضوح مشاهده می شود، دادههایی که در قسمت الف خارج از سادک بودند، با بزرگنمایی ایجاد شده داخل سادک کنونی قرار گرفتهاند. روابط یادشده یفوق را می توان به شکل زیر برای دادههای مورد مطالعه نیز تعمیم داد:

 \overline{S} (1.)

در این رابطه، \vec{S}_i عضو انتهایی (رأس) اولیه، \vec{S}_i عضو انتهایی جدید بهدست آمده، α ضریب بزرگنمایی سادک و

رأس) تفاضل بردار عضو انتهایی iام و عضو انتهایی (رأس) $\vec{d}_{i,fixed}$ ثابت هستند. انتخاب ضریب lpha بسیار مهم میباشد، چرا که در الگوريتم بستهبندى انقباضى هدف ايجاد يک سادک بهينه است؛ به طوری که هم حجم حداقل داشته باشد و هم تمامی سرمشقهای موجود را در برگیرد. اگر α انتخاب شده بیش از اندازه بزرگ باشد، سادک با این که با تکرار دفعات محدود الگوریتم تمامی دادهها را در بر خواهد گرفت اما این سادک بسیار بزرگ بوده و شرط حداقل حجم رعایت نخواهد شد. از طرفی اگر این ضریب بسیار کوچک باشد، مدت زمان زیادی برای پردازش و بزرگنمایی سادک نیاز است. با توجه به حجم دادهها و همچنین قدرت و سرعت پردازش گر کامپیوترهای در دسترس به هیچ وجه انتخاب چنین ضریب بزرگنمایی معقول نیست. بر این اساس، در این مطالعه با استفاده از آزمون سعی و خطا مقدار $\alpha=0.001$ به عنوان ضریب بزرگنمایی انتخاب شده است. مدت زمان پردازش با این مقدار معقول بوده و حدود ۵ دقیقه به طول انجامید. در نهایت تمامی فراوانیهای حاصل از اجرای آخرین مرحلهی تجزیه طیفی بدون محدودیت بزرگتر از صفر حاصل شدهاند. بنابراین، رئوس سادک فعلی ۲۳ عضو انتهایی مجازی و نهایی حاصل از اجرای الگوریتمهای گامبه گام ORASIS را ارائه داده و با توجه به دربرگیری تمامی سرمشق-های موجود در فضای دادهها، سادکی بهینه است.

۴-۳- شناسایی نمودارهای طیفی اعضای انتهایی

۲۳ عضو انتهایی بدست آمده از روش ORASIS، مربوط به مواد ناشناختهای هستند. جهت تهیهی نقشهی فراوانی این اعضای انتهایی مجهول نیاز است پس از تهیهی نمودارهای طیفی آنها، کار شناسایی و اختصاص آنها به کانیهای مختلف انجام شود. برای این منظور، ضروری است که نمودار-های طیفی این اعضای انتهایی با طیفهای موجود در کتابخانههای طیفی^{۳۳} مقایسه شوند. غالباً در آنالیز طیفسنجی از تکنیکهای نقشهبردار زاویهی طیفی (^{۳۴} SAM) و تطبیق ساختار طیفی (SFF^{۳۵}) استفاده می شود و میزان انطباق طیف-های موجود در کتابخانهی طیفی با طیف هر یک از اعضای انتهایی سنجیده شده و بر اساس درجهی انطباق رتبه بندی انجام می پذیرد [۲۱].



شکل ۵:مثالی شماتیک از بزرگنمایی یک سادک چهاروجهی در فضای سه بعدی.

در این مطالعه، از کتابخانهی طیفی سازمان زمین شناسی آمریکا (^{USGS^{re}) برای عمل شناسایی استفاده شده است.} برای مقایسه لازم بود ابتدا کتابخانهی طیفی مرجع بر طبق محدودههای طیفی اعضای انتهایی که همان محدودههای طیفی باندهای تصویر مورد مطالعه میباشند، ساز گار^{۳۷} شوند. با استفاده از دو تکنیک SAM و SFF و اختصاص وزن یکسان (۰/۵) به هر دو روش، مقایسهی تمامی نمودارهای طیفی اعضای انتهایی مجهول (EMها) با نمودارهای طیفی مرجع در محيط نرم افزار ENVI انجام و مقادير انطباق آنها استخراج گردید. مقادیر انطباق SFF ،SAM و امتیاز میانگین آنها برای بهترین ترکیبهای کانیشناسی غالب تطبیق یافته با طیفهای مجهول در جدول ۳ ثبت شدهاند. امتیازهای حاصل شده بین ۰ تا ۱ تنظیم شدهاند که مقدار ۱، نشان دهندهی تطابق کامل است. در تصمیم گیری برای اختصاص یک ترکیب کانی شناسی غالب معین به یک عضو انتهایی مجهول، علاوه بر در نظر گرفتن تطابقهای دارای امتیاز بالا، به مقایسهی بصری ساختار-های طیفی نیز توجه شده است تا بهترین انطباق برگزیده شود.از میان ۲۳ عضو انتهایی موجود، به ۶ عضو انتهایی ۱، ۲، ۳، ۱۱، ۱۴ و۲۳ به دلیل نداشتن هیچگونه تطابق بصری و دارابودن امتياز تطابق بسيار پائين، هيچ تركيب كاني شناسي خاصی اختصاص داده نشده است و از لیست اعضای انتهایی حذف شدهاند. از ۱۷ عضو انتهایی باقیمانده، ۱۴ عضو انتهایی دارای هم تطابق بصری و هم امتیاز بالای تطابق بودهاند و در نهایت ۳ عضو انتهایی ۱۶، ۲۰ و ۲۲ علی رغم داشتن امتیاز

تطابق بالا، تطابق بصری نداشته و از لیست اعضای انتهایی شناخته شده کنار گذاشته شدهاند.

جدول ۳: ترکیبهای کانیشناسی غالب اختصاص یافته به اعضای انتهایی مجهول حاصل از روش ORASIS بر اساس امتیازهای SAM و SFF.

ترکیب کانی شناسی	امتياز	امتياز	امتياز	عضو
غالب تشخيص داده	ميانگين	SAM	SFF	انتهایی
شده				
هالوئيسيت/كائولينيت	•/979	•/9٣٣	•/974	EM4
هورنبلند	۰/۸۵۹	•/A&Y	۰/۸۶۱	EM5
آرسنوپيريت	٠/٨٧۴	۰/۸۵۹	٠/٨٨٩	EM6
دیکیت	۰/۷۵۲	•/٧٣٣	•/YA)	EM7
ورميكوليت	۰/۷۵۱	•/Y•A	۰/۷۹۵	EM8
آلونيت	•/XAY	۰/۸۸۵	•/٨٨٩	EM9
لپيدوليت	۰/۹۰۶	۰/۹۱۸	۰/۸۹۵	EM10
آلونيت	•/٨٨٨	۰/۸۸۳	•/897	EM12
ژيپس	٠/٧٩٧	•/٨••	۰/۷۹۵	EM13
لپيدوليت	•/٧٢•	•/۶٨٣	۰/۷۵۶	EM15
آرسنوپيريت	۰/۸۳۳	۰/۷۸۹	•/ \ YY	EM16
ليمونيت	•/AVY	•/182	۰/۸۸ ۱	EM17
آلونيت	•/842	۰/۸۴۵	۰/۸۴۰	EM18
چرت	•/४१٩	•/٧۶۵	۰/۸۳۳	EM19
هماتيت	۰/۸۳۵	۰/۸۰۴	۰/٨۶۵	EM20
مالاكيت	•/۶٨٨	•/991	۰/۷۰۹	EM21
آرسنوپيريت	۰/۸۰۲	۰/۷۸۵	۰/۸۲۰	EM22

با بررسی جدول ۳ مشخص می شود که اعضای انتهایی ۹،

۱۲ و ۱۸ مربوط به ترکیب کانی شناسی غالب آلونیت، ۱۰ و ۱۵ مربوط به ترکیب کانی شناسی غالب لپیدولیت میباشند و بقیه ترکیبهای کانیشناسی غالب اختصاص داده شده به اعضای انتهایی شامل هالویسیت/کائولینیت، هورنبلند، آرسنوپیریت، دیکیت، ورمیکولیت، لپیدولیت، ژیپس، چرت، آرسنوپیریت، دیکیت، ورمیکولیت، لپیدولیت، ژیپس، چرت، تمایی و مالاکیت هستند. به عنوان نمونه، در شکل ۶ بهترین تطابق بصری ایجاد شده در نمودار طیفی عضو انتهایی ۴ با ترکیب کانی شناسی غالب کائولینیت/هالویسیت کتابخانهی طیفی USGS نمایش داده شده است.



شکل ۶: تطابق بصری نمودار طیفی عضو انتهایی ۴ حاصل از روش ORASIS با ترکیب کانی شناسی غالب کائولینیت و هالویسیت

۴-۴- تهیهی نقشههای فراوانی کانیها در منطقه

بر اساس مدل ترکیب خطی (رابطهی ۱)، پس از مشخص شدن ترکیبهای کانی شناسی غالب اختصاص یافته به هر کدام Φ_z از ۱۴ عضو انتهایی شناسایی شده، برای تعیین ضرایب متناظر با هر یک از اعضای انتهایی، نیاز است که نقشههای فراوانی^{۳۸} آنها در منطقه تهیه شوند. برای این منظور از بین روشهای موجود، در محیط نرمافزار ENVI، مدول نقشه-برداری جداسازی طیفی خطی با اعمال دو قید (محدودیت) غيرمنفى بودن فراواني ها و شرط واحد بودن جمع فراوانيها به كار رفته است. دليل انتخاب اين روش اين است كه اصول روش ORASIS بر روش جداسازی طیفی خطی بنا نهاده شده است [۹]. در این روش مقادیر فروانی هر ۱۴ عضو انتهایی در هر یک از پیکسلها محاسبه شده و ۱۵ تصویر خاکستری^{۳۹} بهعنوان خروجی ایجاد شده است. ۱۴ تصویر، مربوط به نقشهی فراوانی هر یک از اعضای انتهایی بوده و تصویر آخر مربوط به نوفهی موجود در دادهها است، که تحت عنوان تصویر جذر میانگین مربعات (RMS^{۴۰}) از آن یاد می شود.

۴-۵- طبقهبندی

پس از استخراج تصاویر فراوانی مربوط به هر یک از اعضای انتهایی از روش جداسازی طیفی خطی، لازم است برای ایجاد نقشهی فراوانی نهایی، عمل طبقهبندی انجام شود تا پیکسل-های مربوط به هر یک از اعضای انتهایی در یک تصویر کلی از یکدیگر تفکیک شوند. مدول «رول کلاسیفایر^{۲۱}» (دستهبندی کنندهی تصاویر فراوانی) در نرمافزار ENVI این امر را میسر ساخته است. در این مطالعه با محاسبهی پارامترهای آمار کلاسیک برای هر یک از تصاویر فراوانی، مقدار حد آستانهی σ و $ar{x}$ برای هر یک از آنها درنظر گرفته شده است. $ar{x}$ و $ar{x}+3\sigma$ به ترتیب برابر با میانگین و انحراف معیار مقادیر فراوانی مربوط به هر تصویر فراوانی است. در نهایت، تصویر طبقهبندی حاصل از روش جداسازی طیفی خطی در شکل ۷ قابل مشاهده است. کانی های هالویسیت و دیکیت دارای ترکیب شیمیایی یکسان با كانى كائولينيت مىباشند و تنها از لحاظ ساختار بلورى با اين کانی تفاوت دارند، به همین دلیل برای انجام طبقهبندی، اعضای انتهایی ۴ و ۷ با عنوان کائولینیت نشان داده شدهاند.





۴-۶- اندیس خلوص پیکسلی (PPI)

برای ارزیابی عملکرد روش ORASIS و مقایسه نتایج آن با نتایج اعمال روش اندیس خلوص پیکسلی (PPI) روی دادههای منطقه، در ادامهی بحث به تئوری و نتایج این روش پرداخته میشود. این روش یکی از معمولترین روشهای تشخیص اعضای انتهایی است و ایدهی آن بر پایه فرض حضور پیکسل-

های خالص در تصویر بنا شده است. الگوریتم PPI ابتدا توسط بوردمن و همکاران معرفی و سپس در سیستمهای تحقیقاتی کداک ENVI ثبت شده است، این روش نیز همانند روش IORASIS از اصول جداسازی طیفی خطی استفاده مینماید؛ با این تفاوت که پیکسلهای مخلوط تصویر به صورت ترکیب خطی از «اعضای انتهایی خالص» تعریف می شوند [۴]. در این روش برای استخراج مناسب اعضا انتهایی، بایستی ابعاد درونی دادهها تعیین شده و عمل جداسازی نوفه انجام گیرد؛ بدین منظور از الگوریتم تبدیل کسر نوفه حداقل (MNF) استفاده می شود. سپس اعضای انتهایی توسط تکنیکهای اندیس خلوص پیکسلی (PPI) و تجسم گر n- بعدی از تصاویر MNF، حاصل می شوند [۲۲].

ابعاد درونی دادهها بر اساس نتایج MNF ، 22=VD حاصل شد و سپس با اعمال الگوریتم PPI روی تصاویر MNF پیکسلهای خالص منطقه مشخص شدند. در نرمافزار ENVI اقدام به خوشهبندی پیکسلهای خالص توسط تجسم گر n-بعدی در فضای ۱۲-بعدی شد و در نهایت ۱۰ خوشه با رنگ-های مختلف به صورت بصری تشخیص داده شدند (شکل ۸). همان طور که در شکل ۸ مشاهده میشود، توزیع فضایی پیکسلهای خالص به شکلی میباشد که عمل خوشهبندی را مشکل میکند و بر خلاف ابعاد درونی دادهها که توسط روش MNF



شکل ۸: خوشهبندی پیکسلهای خالص حاصل از روش PPI. ۱۰ کلاس خوشهبندی به صورت بصری تفکیک و استخراج شدهاند.

پروفیل طیفی میانگین هر کدام از این ۱۰ خوشه استخراج شدند و به عنوان اعضای انتهایی حاصل از روش PPI جهت انطباق با پروفیلهای طیفی کتابخانه USGS توسط روشهای SAM و SFF در نظر گرفته شدند. مراحل تطبیق اعضای انتهایی ناشناخته حاصل از روش PPI با پروفیلهای کتابخانهای و شناسایی ترکیبهای کانی شناسی غالب متناظرنیز همانند آنچه که در زیر بخش ۴–۳ توصیف شد، انجام شدند. مقادیر

انطباق SFF ،SAM و امتیاز میانگین آنها برای بهترین کانی-های تطبیق یافته با طیفهای مجهول ۱۰ کلاس حاصل از روش PPI در جدول ۴ ثبت شدهاند.

جدول ۴. ترکیبهای کانیشناسی غالب اختصاص یافته به اعضای انتهایی مجهول حاصل از روش PPI بر اساس امتیازهای SAM و SFF

ترکیب کانی شناسی	امتياز	امتياز	امتياز	عضو
غالب تشخيص داده	ميانگين	SAM	SFF	انتهایی
شده				
كائولينيت / اسمكتيت	۰/۹۵۳	۰/۹۳۸	•/٩۶٨	Class 1
كلينوپتيلوليت	٠/٩١٣	۰/۹۱۳	٠/٩١٣	Class 2
سلسيان	•/984	•/947	•/977	Class 3
كائولينيت / اسمكتيت	•/٩٣٣	•/94•	•/978	Class 4
كلينوپتيلوليت	٠/٩٣٩	۰/۹۳۳	•/940	Class 5
كائولينيت / اسمكتيت	٠/٩١۶	•/9٣١	۰/۹۰۱	Class 6
موسكوويت	•/957	•/94•	•/984	Class 7
كائولينيت / اسمكتيت	۰/۹۰۸	۰/۹۱۶	٠/٩٠٠	Class 8
مونتموريونيت	•/94٣	•/9٣٢	•/954	Class 9
كائولينيت / اسمكتيت	٠/٩١۶	•/9٣٢	٠/٩٠١	Class 10

با توجه به جدول ۴، مشاهده می شود که ۵ کانی کائولینیت/اسمکتیت، کلینوپتیلولیت، سلسیان، موسکوویت و مونتموریونیت به ۱۰ عضو انتهایی استخراج شده از روش PPI اطلاق شدهاند. در تصمیم گیری برای اطلاق کانی ها به هر یک از این کلاس تطابق بصری نیز عامل تعیین کننده بوده که به عنوان نمونه، در شکل ۹ بهترین تطابق بصری ایجاد شده در نمودار طیفی عضو انتهایی کلاس ۱ با کانی کائولینیت/اسمکتیت کتابخانه یطیفی USGS نمایش داده شده است.



شکل ۹: تطابق بصری نمودار طیفی عضو انتهایی کلاس ۱ حاصل از روش PPI با ترکیب کانی شناسی غالب کائولینیت/اسمکتیت.

با شناسایی اعضای انتهایی حاصل از روش PPI، تصاویر فراوانی هر یک از آنها توسط روش جداسازی طیفی خطی به دست آمد و همانند روش ORASIS تصویر طبقهبندی

ترکیبات کانیشناسی استخراج گردید (شکل ۱۰). در این شکل با توجه به جدول ۴ کلاسهای ۱، ۴، ۶، ۸ و ۱۰ با یکدیگر ادغام شده و با رنگ قرمز به عنوان ترکیب کانیشناسی غالب کائولینیتی، کلاسهای ۲ و ۵ نیز همراه بارنگ سبز به عنوان ترکیب کانیشناسی غالب کلینوپتیلولیتی و همچنین کلاس-های ۳، ۷ و ۹ نیز به ترتیب با رنگهای آبی، زرد و فیروزهای به عنوان ترکیب کانیشناسی سلسیانی، موسکوویتی و مونتموریونیتی مشاهده میشوند.



شکل ۱۰: نقشهی طبقهبندی تصاویر رول مربوط به اعضا انتهایی تعیین شده توسط روش PPI.

۴-۷- بررسی نتایج

برای ارزیابی صحت نتایج، در این بخش نقشههایطبقهبندی تهیه شده توسط دو روش ORASIS و PPI با گزارشهای زمینشناسی منطقه مقایسه شدند.

۰۲-۲-۱ ارزیابی نتایج ORASIS

تعداد اعضای انتهایی تشخیص داده شده با روش (ORASIS ۲۰ ترکیب کانیشناسی متمایز میباشد که در شکل ۷ بهصورت طبقهبندی شده نمایان شدهاند. با توجه به قسمتهای شمالی شمالی شکل ۷ به مورت طبقهبندی شده نمایان شدهاند. با توجه به خاکستری روشن مشخص شدهاند (رگهای مانند) به ترتیب مربوط به ترکیب کانی شناسی غالب ورمیکولیت و لپیدولیت میباشند. با نگاهی به نقشهی زمین شناسی منطقه (شکل ۲) مشخص میشود که این قسمتها در واحد سنگی Es2 واقع شدهاند؛ این واحد دربرگیرنده ماسه سنگ، مارن، کنگلومرا و شدهاند؛ این واحد دربرگیرنده ماسه سنگ، مارن، کنگلومرا و برش است. بنابراین با توجه به این که دو کانی ورمیکولیت و

لپيدوليت جزو فيلوسيليكاتها هستند، حضور اين كانيها در این واحد سنگی معقول است. همچنین در قسمتهای شمال غربی، پیکسلهایی به رنگ سبز روشن مشاهده می شود که مربوط به ترکیب کانی شناسی غالب هورنبلند میباشند. با توجه به نقشهی زمین شناسی، این نواحی در واحدهای سنگی Ebp و Ebr و Ebr واقع شدهاند؛ که به ترتیب دربر گیرندهی گدازههای بالشی آندزیتی- تفریتی و برشهای ولکانیکی با ترکیب آندزیت پیروکسن و تفریت هستند. بنابراین با توجه به این که هورنبلند نوعی آمفیبول است، دارای بیش از ۵۰٪ SiO₂ بوده و در سنگهای آندزیتی نیز مشاهده می شود، حضور این کانی در این نواحی منطقی است. بر اساس گزارش زمین شناسی منطقه در بخشهای مرکزی این منطقه واحدهای سنگی موجود دارای سیلیس زیادی میباشند[۱۵]. پیکسلهای قهوهای رنگ که مربوط به کانی چرت هستند، در نواحی مرکزی این منطقه به وفور دیده می شود و نشان از مطابقت این قسمت ها با نقشه ی زمین شناسی منطقه دارد. علاوه بر این، در این قسمتها بر اساس گزارش زمین شناسی منطقه در نزدیکی کوه جبلاغی رگچههایی از آرسنیک مشاهده شده است؛ پیکسلهای آبی رنگی در این نواحی دیده میشوند که مربوط به ترکیب کانی شناسی غالب آرسنوییریت هستند[۱۵].

قسمتهای جنوبی منطقه مربوط به آلتراسیونهای كائولينيتى-آلونيتي، سيليسي و اكسيد آهن مي باشند؛ با توجه به شکل ۷ در این مناطق ترکیبهای کانی شناسی غالب تشخیص داده شده عموماً مربوط به کائولینیت و آلونیت (قرمز و بنفش رنگ) هستند که در بخشهایی لیمونیت (زرد) نیز مشخص است. در این نواحی تعدادی از پیکسل های قهوهای رنگ (ترکیب کانی شناسی غالب چرت) نیز پراکنده شدهاند؛ همچنین در بخشهای جنوب غربی تعدادی از پیکسلهای مربوط به ترکیب کانی شناسی غالب مالاکیت (سبز پر رنگ) مشاهده می شود که در گزارش زمین شناسی منطقه، به این نواحی دارای مالاکیت نیز اشاره شده است[۱۵]. طی بازدید-هایی که از منطقه مورد مطالعه صورت گرفته شد، مشاهدات صحرایی در بخشهای جنوبی، در نزدیکی رودخانه قرهسو حضور کانی ژیپس در قسمتهای آلتراسیون آلونیتی را تایید می کند که حضور پیکسل های سفید رنگ در این مناطق ازاین نظر توجیه پذیر می باشد (شکل ۱۱). بنابراین با بررسی دقیق نقشهی طبقهبندی بدست آمده از روش ORASIS و مقایسهی آن با نقشهی زمین شناسی منطقه مشخص می شود که نتایج حاصل به واقعیت نزدیک بوده و انطباق مناسبی با گزارشهای زمین شناسی این منطقه دارد.



شکل ۱۱: مشاهدات صحرایی از جنوب منطقه مورد مطالعه. الف) تصویر بخشی از جنوب منطقهی مورد مطالعه واقع در شمال رودخانه قرهسو؛ دید به سمت غرب. ب) تصویری از بخش آلتراسیون آلونیتی که در آن کانی ژیپس نیز به صورت ورقهای مشاهده میشود.

۲-۷-۴ ارزیابی نتایج PPI

تعداد اعضای انتهایی تشخیص داده شده توسط روش PPI، ۵ ترکیب کانی شناسی متمایز میباشد که در شکل ۱۰ به صورت طبقهبندی شده نمایان شدهاند. بر خلاف نتایج حاصل از روش ORASIS، تصوير طبقهبندى اعضاى انتهايى تشخيص داده شده توسط روش اندیس خلوص پیکسلی (شکل ۱۰) انطباق كمترى با نقشه وگزارش زمينشناسى منطقه دارد (شكل ٢). دلیل این ادعا این است که بر خلاف اینکه در گزارشات موجود [۱۴] و همچنین بازدیدهای محلی که از منطقه انجام شده است، مناطق جنوبی مربوط به آلتراسیونهای کائولینیتی و آلونیتی میباشند (شکل ۱۱)؛ اما این روش قادر به شناسایی مناطق آلونیتی نبوده است و برخلاف روش ORASIS بخش-های جنوبی (کائولینیتی) را نیز نتوانسته به نقشه درآورد. با توجه به شکل ۱۰ در بخشهای جنوبی، پیکسلهای آبی رنگ تمركز يافتهاند كه مربوط به تركيب كانى شناسى سلسيان مى-باشد؛ این ترکیب کانی شناسی نوع کمیابی از آلومیناسیلیکات باریم می باشد که به نظر می رسد به اشتباه به جای آلتراسیون-های آلونیتی و کائولینتی که در واقعیت نیز در منطقه حضور دارند تشخيص داده شدهاند. امادر اين بخشها، حضور پيكسل-های زرد و آبی مایل به سبز که به ترتیب به ترکیبات کانی-شناسی موسکوویت و مونتموریونیت اختصاص دارند با توجه به حضور آلتراسیونهای موجود منطقی میباشند.

رگچههای سبز رنگ در شکل ۱۰ مربوط به ترکیب کانی-شناسی کلینوپتیلولیت میباشد که نوعی زئولیت بوده و در حقیقت تکتوسیلیکات میباشد، نمیتوان با قاطعیت حضور این ترکیب کانیشناسی در مناطق مربوط به واحد سنگی Es2 (دربرگیرندهی ماسه سنگ، مارن، کنگلومرا و برش) تائید نمود. در نهایت ذکر این نکته دارای اهمیت است که بر خلاف

گزارشهای موجود که نشان از حضور آلتراسیونهای اکسید آهن در منطقه هستند، اما روش PPI قادر به شناسایی آنها نبوده است[۱۴].

۵- نتیجهگیری

در دورسنجی اکتشافی، با در نظر گرفتن قدرت تفکیک مکانی سنجندههای حاضر، عموماً پیکسل خالصی در تصاویر دورسنجی مشاهده نمی شود. در حالی که اغلب روش های گسترش یافته در سالهای اخیر در زمینهی تعیین اعضای انتهایی بر اساس فرض پیکسل خالص عمل میکنند. بر این اساس، نیاز به روشهایی احساس می شود که بر مبنای فرض حضور پیکسل خالص بنا نشده باشند. هدف اصلی این مطالعه نیز قدم برداشتن در راستای این هدف مهم بوده است. روش ORASIS اقدام به تولید اعضای انتهایی مینماید که لزوماً داخل فضای دادهها نیستند و بر اساس فرض عدم حضور پیکسل خالص بنا شده است. با اعمال الگوریتمهای گامبه گام این روش روی دادههای هایپریون منطقه، ۲۳ عضو انتهایی مجازی تولید شد. کار شناسایی اعضای انتهایی مجهول ایجاد شده توسط روش ORASIS و اختصاص کانی های مختلف به آنها از طریق آنالیز طیفی و مقایسه نمودارهای طیفی ۲۳ عضو انتهایی با تکنیکهای SAM و SFF انجام شده و در نهایت ۱۴ عضو انتهایی هم از لحاظ امتیازهای تطابقی SAM و SFF و هم از لحاظ تطابق بصری شناخته شدند. ۱۰ کانی هورنبلند، آرسنوپيريت، كائولينيت، ورميكوليت، ژيپس، لپيدوليت، لیمونیت، آلونیت، چرت و مالاکیت در منطقه شناسایی گشته و نقشههای فراوانی و طبقه بندی شدهی حاصل از روش جداسازی طیفی خطی استخراج شد. نقشهی زمین شناسی تهیه شده از منطقه و گزارشهای زمین شناسی نواحی مختلف منطقهی مورد مطالعه، نتایج حاصل از روش ORASIS را

تصديق مىكنند.

حاصل از این مطالعه در محیط سیستم اطلاعات جغرافیایی (GIS) بسیار حائز اهمیت و مفید خواهد بود. ۶-تشکر و قدردانی

از خانم مهندس بابکان، دانشجوی دکتری مهندسی اکتشاف معدن دانشگاه صنعتی سهند به دلیل در اختیار گذاشتن تصاویر تصحیح یافتهی هایپریون منطقه و تأثیر بسزای آن بر روی صحت نتایج حاصل شده، نهایت سپاس گذاری به عمل می آید.

مراجع

[1] F. A. Kruse;1998; "Advances in hyperspectral remote sensing for geologic mapping and exploration", Proceedings of 9th Australasian Remote Sensing Conference, Sydney, Australia.

[2] J. M. P. Nascimento; J. M. B. Dias; 2005; "Vertex component analysis: A fast algorithm to unmix hyperspectral data", Geoscience and Remote Sensing, IEEE Transactions on, vol. 43, pp.898-910.

[3] L. Miao ; H. Qi; 2007; "Endmember extraction from highly mixed data using minimum volume constrained nonnegative matrix factorization", Geoscience and Remote Sensing, IEEE Transactions on, vol. 45, pp. 765-777.

[4] J. W. Boardman, F. A. Kruse, and R. O. Green; 1995; "Mapping target signatures via partial unmixing of AVIRIS data." Proc. JPL airborne earth sci. workshop. Vol. 1.

[5] M. E. Winter; 1999; "N-FINDR: an algorithm for fast autonomous spectral end-member determination in hyperspectral data", In SPIE's International Symposium on Optical Science, Engineering, and Instrumentation, pp. 266-275.

[6] M. Zortea, and A. Plaza; 2009; "A quantitative and comparative analysis of different implementations of N-FINDR: A fast endmember extraction algorithm", Geoscience and Remote Sensing Letters, IEEE 6.4, pp. 787-791.

[7] R. A. Neville, K. Staenz, T. Szeredi, J. Lefebvre, and P. Hauff; 1999; "Automatic endmember extraction from hyperspectral data for mineral exploration.", In Proc. 21st Can. Symp. Remote Sens, pp. 21-24.

[8] J. H. Bowles, P. J. Palmadesso, J. A. Antoniades, M. M. Baumback, and L. J. Rickard; 1995; "Use of filter vectors in hyperspectral data analysis." In SPIE's 1995 International Symposium on Optical Science, Engineering, and Instrumentation, International Society for Optics and Photonics, pp. 148-157. برای مقایسه ینتایج روش ORASIS با یک روش تعیین اعضای انتهایی که بر اساس فرض حضور پیکسل های خالص بنا شدهاند، روش اندیس خلوص پیکسلی (PPI) که روش معمول و سریعی در این زمینه است، انتخاب شد. نتایج این روش نشان داد که علی رغم امکان اعمال سریع این روش روی دادههای فراطیفی، این روش دارای ضعفهایی در مقایسه با روش ORASIS مى باشد. اولاً با توجه به اينكه روش انديس خلوص پیکسلی از تبدیل MNF جهت تعیین ابعاد درونی و یا در حقيقت تعداد اعضاى انتهايى استفاده مىنمايد، اين تبديل توانست ابعاد واقعی دادهها را ۱۲ تخمین زند؛ که نسبت به روش HFC انجام شده در روش ORASIS كمتر مى باشد. ثانیا، کار خوشهبندی پیکسل های خالص توسط تجسمگر n-بعدی به صورت بصری انجام می شود و در مواردی مانند این مطالعه که مشخصات طیفی این پیکسل های مشابه یکدیگر می باشند کار تمایز کلاس های مختلف و در نتیجه تشخیص اعضای انتهایی مشکل میباشد. این مسئله را میتوان به وضوح در شکل (۸) مشاهده نمود؛ که تنها ۱۰ کلاس از ۱۲ کلاس موجود توسط کاربر قابل تفکیک بوده است. علاوه بر این خطای انسانی نیز در تشخیص این کلاسها تأثیر گذار بوده، به طوری-که از ۱۰ کلاس موجود تنها ۵ ترکیب کانی شناسی منحصر به فرد كائولينيت/اسمكتيت، كلينوپتيلوليت، سلسيان، موسكوويت و مونتموریونیت تشخیص داده شدهاند و در واقع تعدادی از این كلاسها به دليل مشابه بودن پروفيل طيفي ميانگين با يكديگر ادغام شدهاند. با توجه به این تفاسیر، ارزیابی نقشهی طبقه-بندی این روش (شکل ۱۰) با استنادات زمینشناسی و مشاهدات عینی از انطباق کمتر نتایج حاصل از روش PPI با واقعیتهای موجود و همچنین عدم توانایی این روش در تشخیص آلتراسیونهای آلونیتی، سیلیسی و اکسید آهن خبر مىدهد.در اين مطالعه به دليل عدم شناسايي و تخصيص ترکیب کانی شناسی به ۶ عضو انتهایی توسط روش ORASIS و مناسب نبودن نمودارهای طیفی آنها پیشنهاد میشود در الگوريتم تعيين عضو انتهايي ORASIS از ساير روشهاي بستهبندى انقباضي مانند روش گراديان كاهشي معرفي شده توسط آقای دانیل فورمن نیز استفاده شود و نتایج حاصله با روش استفاده شده در این مطالعه مقایسه شوند[۲۳]. بدیهی است، جهت اعتبار سنجى دقيق نتايج چنين مطالعاتي، استفاده از نتایج سایر روشهای اکتشافی انجام شده در منطقه، مانند نقشههای ژئوشیمیایی و ژئوفیزیکی و تلفیق نتایج آنها با نتایج

[21] T. Nouri; 2010; "Detection of promising targets for geothermal energy using remote sensing studies and analysis of ASTER data in Sabalan Zone", M.Sc. Thesis, Sahand University of Technology.

[22] H. Zekri, M. M. Oskouei; 2011; "Application of spectral analysis on ASTER data for mapping of the Argillic & Iron-oxide alterations in Lahrud, Iran", 15th Conference of Geological Society of Iran, Tehran.

[23] D. R. Fuhrmann; 1999; "A Simplex shrink-wrap algorithm", AeroSense'99, International Society for Optics and Photonics, pp. 501-511.

پىنوشت

¹ Hyperspectral ² Mixed Pixels ³ Endmembers ⁴Pure Pixels ⁵Pixel Purity Index ⁶Iterative Error Analysis ⁷ Vertex Component Analysis ⁸Optical Real-time Adaptive Spectral Identification System ⁹Shrinkwrap ¹⁰Linear Spectral Unmixing ¹¹ Scene ¹²Noise ¹³ Abundance Non-negativity Constraint ¹⁴ Abundance Sum-to-one Constraint ¹⁵Visible and Near Infrared ¹⁶Short-Wave Infrared ¹⁷Exemplars ¹⁸Codebook replacement ¹⁹ Best fit method ²⁰Efficient Near-Neighbor Search ²¹Basis Selection ²²Gramm-Schmidt ²³Residual ²⁴Salients ²⁵Orthonormal ²⁶Virtual Dimensionality ²⁷Minimum Noise Fraction ²⁸Principle Component Analysis ²⁹Harsanyi Farrand Chang ³⁰Simplex ³¹Virtual-type endmembers ³²Unconstrained unmixing ³³Spectral Library ³⁴Spectral Angle Mapper ³⁵Spectral Feature Fitting ³⁶United States Geological Survey ³⁷Spectral Library Resampling ³⁸Abundance Map ³⁹Gray-scale image ⁴⁰Root Mean Sqaures ⁴¹Rule Classifier

[9] C. I. Chang; 2007; "Hyperspectral data exploitation: theory and applications", Wiley-Interscience, Chap. 4, pp. 71-106.

[10] J. H. Bowles, W. Chen, and D. Gillis; 2003; "ORASIS framework-benefits to working within the linear mixing model", Geoscience and Remote Sensing Symposium,IGARSS'03. Proceedings, IEEE International. Vol. 1.

[11] A. Plaza; J. A. Benediktsson; J. W. Boardman; J. Brazile; L. Bruzzone; G. Camps-Valls; J. Chanussot; M. Fauvel; P. Gamba; A. Gualtieri; 2009; "*Recent advances in techniques for hyperspectral image processing*", Remote Sensing of Environment ,vol. 113, pp. S110-S122.

[12] J. B. Adams; M. O. Smith; P. E. Johnson; 1986; "Spectral mixture modeling: a new analysis of rock and soil types at the Viking Lander 1 site", Journal of Geophysical Research, vol. 91, pp. 8098-8112.

[13] J. Ball; L. Bruce; N. Younan; 2007; "Hyperspectral pixel unmixing via spectral band selection and DC-insensitive singular value decomposition", Geoscienceand Remote Sensing Letters, IEEE, vol. 4, pp. 382-386.

[14] F. Baniadam; 2008; "Report of promising regions of :100000 Geological Map of Lahrud", Geologocal Survey of Iran.

[15] M. Ghandchi, A. Afsharian Zadeh, Z. Chaychi; 1991; *"1:100000 Geological Map of Lahrud"*, Geologocal Survey of Iran.

[16] A. J. Plaza; C. I. Chang; 2007; "*High performance computing in remote sensing*", Chapman & Hall/CRC, Chap. 4, pp:69-95.

[17] M. M. Oskouei; R. Poormirzaee; 2009; "Detection of the Number of Signal Sources in the Hyperspectral Data", NAUN International Journal of Circuits, Systems, and Signal Processing, vol. 3, pp. 190-197.

[18] C.-I. Chang; Q. Du; 2004; "Estimation of number of spectrally distinct signal sources in hyperspectral imagery", Geoscience and Remote Sensing, IEEE Transactions on, vol. 42, pp. 608-619.

[19] J. Harsanyi; W. Farrand; C.I. Chang; 1993; "Determining the number and identity of spectral endmembers: an integrated approach using Neyman-Pearson eigen-thresholding and iterative constrained RMS error minimization", Proceedings of the Thematic Conference on Geologic Remote Sensing, pp. 395-395.

[20] A. Plaza; G. Martín; J. Plaza; M. Zortea;S. Sánchez; 2011; "*Recent developments in endmember extraction and spectral unmixing*", Optical Remote Sensing ,pp. 235-267.